

# TRM201

Измеритель-регулятор  
одноканальный



Руководство по эксплуатации

# Содержание

Указания по безопасному применению.....	6
Введение .....	7
Используемые аббревиатуры .....	8
Соответствие символов ЦИ буквам латинского алфавита .....	8
<b>1 Назначение и функции.....</b>	<b>9</b>
<b>2 Технические характеристики и условия эксплуатации .....</b>	<b>10</b>
2.1 Технические характеристики .....	10
2.2 Условия эксплуатации .....	14
<b>3 Меры безопасности .....</b>	<b>15</b>
<b>4 Монтаж.....</b>	<b>17</b>
4.1 Установка прибора настенного крепления Н .....	17
4.2 Установка прибора настенного крепления Н2.....	19
4.3 Установка прибора щитового крепления Щ1 .....	22
4.4 Установка прибора щитового крепления Щ2 .....	25
<b>5 Подключение .....</b>	<b>27</b>
5.1 Рекомендации по подключению .....	27
5.2 Первое включение .....	29
5.3 Назначение контактов клеммника.....	30
5.4 Подключение по интерфейсу RS-485.....	32
5.5 Подключение датчиков .....	33
5.5.1 Общие сведения .....	33
5.5.2 Подключение ТС по трехпроводной схеме .....	35
5.5.3 Подключение ТС по двухпроводной схеме.....	35

5.5.4	Подключение ТП.....	37
5.5.5	Подключение датчиков с унифицированным выходным сигналом тока или напряжения.....	37
5.6	Подключение нагрузки к ВУ.....	39
5.6.1	Подключение нагрузки к ВУ типа Р.....	39
5.6.2	Подключение нагрузки к ВУ типа К.....	40
5.6.3	Подключение нагрузки к ВУ типа Т.....	40
5.6.4	Подключение нагрузки к ВУ типа С.....	41
5.6.5	Подключение нагрузки к ВУ типа СЗ.....	42
5.6.6	Подключение нагрузки к ВУ типа И.....	44
5.6.7	Подключение нагрузки к ВУ типа У.....	45
<b>6</b>	<b>Эксплуатация.....</b>	<b>46</b>
6.1	Принцип работы.....	46
6.2	Управление и индикация.....	47
6.3	Включение и работа.....	50
<b>7</b>	<b>Настройка.....</b>	<b>52</b>
7.1	Последовательность настройки.....	52
7.2	Установка параметров входа.....	54
7.2.1	Код типа датчика.....	54
7.2.2	Установка точности вывода температуры.....	54
7.2.3	Установка диапазона измерения.....	55
7.2.4	Вычисление квадратного корня.....	57
7.2.5	Коррекция измерительной характеристики датчика.....	57
7.2.6	Установка параметров цифрового фильтра.....	60
7.3	Установка параметров ЛУ.....	62
7.3.1	Настройка диапазона регистрации.....	63
7.3.2	Настройка П-регулятора.....	64

7.3.3	Настройка двухпозиционного регулятора .....	66
7.4	Установка параметров процесса регулирования .....	69
7.5	Установка параметров дистанционного управления регулятором .....	71
7.6	Настройка обмена данными через интерфейс RS-485 .....	72
7.6.1	Работа с параметрами по протоколу OVEN .....	73
7.6.2	Работа с параметрами по протоколу ModBus .....	74
7.7	Защита от несанкционированного доступа .....	75
7.7.1	Защита параметров от просмотра .....	75
7.7.2	Защита параметров от изменения .....	76
7.7.3	Защита отдельных параметров от просмотра и изменений .....	76
7.8	Восстановление заводских установок .....	76
<b>8</b>	<b>Техническое обслуживание .....</b>	<b>77</b>
8.1	Общие указания .....	77
8.2	Юстировка .....	77
8.2.1	Вычисление коэффициентов юстировки .....	78
8.2.2	Юстировка прибора для работы с ТС .....	80
8.2.3	Юстировка прибора для работы с ТП .....	81
8.2.4	Юстировка прибора для измерения сигналов постоянного тока и напряжения .....	83
8.2.5	Юстировка датчика температуры свободных концов ТП .....	85
8.2.6	Юстировка выходных устройств типа «И» и «У» .....	87
<b>9</b>	<b>Маркировка .....</b>	<b>88</b>
<b>10</b>	<b>Упаковка .....</b>	<b>89</b>
<b>11</b>	<b>Транспортирование и хранение .....</b>	<b>89</b>
<b>12</b>	<b>Комплектность .....</b>	<b>90</b>
<b>13</b>	<b>Гарантийные обязательства .....</b>	<b>91</b>
	<b>Приложение А. Настраиваемые параметры .....</b>	<b>92</b>

фирма  
ПРИБОРИКА

фирма  
ПРИБОРИКА

фирма  
ПРИБОРИКА

фирма  
ПРИБОРИКА

## Указания по безопасному применению

В данном руководстве применяются следующие предупреждения:



### **ОПАСНОСТЬ**

Ключевое слово ОПАСНОСТЬ используется для предупреждения о непосредственной угрозе здоровью. Возможные последствия могут включать в себя смерть, постоянную или длительную нетрудоспособность.



### **ВНИМАНИЕ**

Ключевое слово ВНИМАНИЕ используется, чтобы предупредить о потенциально опасной ситуации. Возможные последствия могут включать в себя незначительные травмы.



### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ**

Ключевое слово ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ используется, чтобы предупредить о повреждении имущества и устройств. Возможные последствия могут включать в себя повреждения имущества, например, прибора или подключенных к нему устройств.



### **ПРИМЕЧАНИЕ**

Ключевое слово ПРИМЕЧАНИЕ используется для дополнения, уточнения, толкования основного текста раздела/подраздела и/или пояснения специфических аспектов работы с прибором.

## Введение

Настоящее Руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления обслуживающего персонала с устройством, принципом действия, конструкцией, технической эксплуатацией и обслуживанием измерителя-регулятора одноканального ТРМ201, в дальнейшем по тексту именуемого «прибор» или «ТРМ201».

Подключение, регулировка и техобслуживание прибора должны производиться только квалифицированными специалистами после прочтения настоящего руководства по эксплуатации.

Прибор изготавливается в различных модификациях, зашифрованных в коде полного условного обозначения.

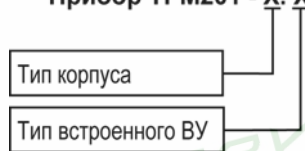
### Тип корпуса:

- Н** – корпус настенного крепления;
- Н2** – корпус настенного крепления;
- Щ1** – корпус щитового крепления;
- Щ2** – корпус щитового крепления.

### Тип встроенного ВУ:

- Р** – Контакты электромагнитного реле;
- К** – Оптопара транзисторная *n-p-n*-типа;
- Т** – Выход для управления внешним твердотельным реле;
- С** – Оптопара симисторная;
- С3** – Три симисторные оптопары;
- И** – ЦАП «параметр – ток»;

### Прибор ТРМ201 - X. X



У – ЦАП «параметр – напряжение».

Пример записи обозначения прибора в документации другой продукции, где он может быть применен:

Измеритель-регулятор одноканальный ТРМ201-Щ1.Р ТУ 4217-026-46526536-2011

## Используемые аббревиатуры

- ВУ – выходное устройство
- ЛУ – логическое устройство
- ПК – персональный компьютер
- ТП – преобразователь термоэлектрический (термопара)
- ТС – термопреобразователь сопротивления
- ЦАП – цифро-аналоговый преобразователь
- ЦИ – цифровой индикатор

## Соответствие символов ЦИ буквам латинского алфавита

A	B	C	d	E	F	G	H	i	J	K	L	M	n	O	P	Q	r	S	t	U	V	W	X	Y	Z
A	b	C	d	E	F	G	H	i	J	K	L	M	n	O	P	Q	r	S	t	U	V	W	X	Y	Z



# 1 Назначение и функции

Прибор предназначен для измерения и автоматического регулирования температуры (при использовании в качестве датчиков ТС или ТП), а также других физических параметров, значения которых могут быть преобразованы датчиками в унифицированный сигнал постоянного тока или напряжения. Информация о любом из измеренных параметров отображается на встроенном четырехразрядном ЦИ.

Прибор соответствует ГОСТ Р 52931–2008 и относится к изделиям государственной системы промышленных приборов и средств автоматизации.

Прибор зарегистрирован в Государственном реестре средств измерений.

Прибор может быть применен на промышленных объектах, подконтрольных Ростехнадзору.

Прибор позволяет выполнять следующие функции:

- измерение температуры и других физических величин (давления, влажности, расхода, уровня и т. п.) с помощью стандартных датчиков;
- обработку входных сигналов:
  - цифровую фильтрацию и коррекцию;
  - масштабирование унифицированного сигнала для отображения на индикаторе физической величины;
  - вычисление и индикацию квадратного корня из измеряемой величины.
- регулирование измеряемой величины по двухпозиционному (релейному) закону;
- отображение текущего измерения на встроенном светодиодном ЦИ;
- формирование выходного тока 4...20 мА для регистрации измеряемых данных или управления исполнительными механизмами по П-закону (в модификации ТРМ201-Х.И);

- регистрацию данных на ПК и конфигурирование прибора с компьютера через интерфейс RS-485;
- дистанционное управление регулятором (запуск/остановка).

## 2 Технические характеристики и условия эксплуатации

### 2.1 Технические характеристики

Таблица 2.1 – Характеристики прибора

Наименование	Значение
Диапазон переменного напряжения питания для всех типов корпусов: <ul style="list-style-type: none"> <li>• напряжение</li> <li>• частота</li> </ul>	90...245 В 47...63 Гц
Потребляемая мощность	не более 6 ВА
Количество каналов	1
Время опроса входа, не более	1 с
Предел основной приведенной погрешности при измерении: <ul style="list-style-type: none"> <li>• термопреобразователями сопротивления</li> <li>• термоэлектрическими преобразователями</li> <li>• унифицированных сигналов постоянного напряжения и тока</li> </ul>	± 0,25 % ± 0,5 % ± 0,5 %

## Продолжение таблицы 2.1

Наименование	Значение
Входное сопротивление прибора при подключении источника унифицированного сигнала: <ul style="list-style-type: none"> <li>• тока (при подключении внешнего прецизионного резистора)</li> <li>• напряжения</li> </ul>	100 Ом ± 0,1 % не менее 100 кОм
<b>Характеристики корпуса прибора</b>	
Степень защиты корпуса: <ul style="list-style-type: none"> <li>• настенный Н</li> <li>• настенный Н2</li> <li>• щитовые Щ1, Щ2 (со стороны лицевой панели)</li> </ul>	IP44 IP20 IP54
Габаритные размеры прибора: <ul style="list-style-type: none"> <li>• настенный Н</li> <li>• настенный Н2</li> <li>• щитовой Щ1</li> <li>• щитовой Щ2</li> </ul>	(130 × 105 × 65) ± 1 мм (150 × 105 × 35) ± 1 мм (96 × 96 × 70) ± 1 мм (96 × 48 × 100) ± 1 мм
Масса прибора	не более 0,5 кг
Средний срок службы	8 лет
<b>Интерфейс связи</b>	
Тип интерфейса Скорость передачи данных Тип кабеля Тип протокола передачи данных	RS-485 2,4; 4,8; 9,6; 14,4; 19,2; 28,8; 38,4; 57,6; 115,2 кбит/с Экранированная витая пара OBEH, Modbus RTU (Slave), Modbus ASCII (Slave)

**Таблица 2.2 – Датчики и входные сигналы**

Датчик или входной сигнал	Диапазон измерений	Значение единицы младшего разряда*	Предел основной приведенной погрешности
<b>ТС и ТП ГОСТ 6651-2009</b>			
Cu 50 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-50...+200 $^\circ\text{C}$	0,1 $^\circ\text{C}$	$\pm 0,25 \%$
50M ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-190...+200 $^\circ\text{C}$		
Pt 50 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+750 $^\circ\text{C}$		
50П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+750 $^\circ\text{C}$		
Cu 100 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-50...+200 $^\circ\text{C}$		
100M ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-190...+200 $^\circ\text{C}$		
Pt 100 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-200...+750 $^\circ\text{C}$		
100П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ )	-240...+750 $^\circ\text{C}$		
<b>Нестандартизированные термопреобразователи сопротивления</b>			
53M ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) (гр. 23)	-50...+200 $^\circ\text{C}$	0,1 $^\circ\text{C}$	$\pm 0,25 \%$
46П ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) (гр. 21)	-200...+650 $^\circ\text{C}$		
<b>Термоэлектрические преобразователи по ГОСТ Р 8.585-2001</b>			
ТХК (L)	-200...+800 $^\circ\text{C}$	0,1 $^\circ\text{C}$	$\pm 0,5 \%$
ТЖК (J)	-200...+1200 $^\circ\text{C}$		
ТНН (N)	-200...+1300 $^\circ\text{C}$		
ТХА (K)	-200...+1300 $^\circ\text{C}$		
ТПП (S)	-50...+1750 $^\circ\text{C}$		
ТПП (R)	-50...+1750 $^\circ\text{C}$		

## Продолжение таблицы 2.2

Датчик или входной сигнал	Диапазон измерений	Значение единицы младшего разряда*	Предел основной приведенной погрешности
ТМК (Т)	-200...+400 °С		
ТПР (В)	+200...+1800 °С		
ТВР (А-1)	0...+2500 °С		
ТВР (А-2)	0...+1800 °С		
ТВР (А-3)	0...+1800 °С		
<b>Унифицированные сигналы по ГОСТ 26.011-80</b>			
0...1 В	0...100 %	0,1 %	± 0,5 %
-50...50 мВ	0...100 %		
0...5 мА	0...100 %		
0...20 мА	0...100 %		
4...20 мА	0...100 %		
* При температуре выше 1000 и ниже минус 200 °С цена единицы младшего разряда равна 1 °С.			

## Таблица 2.3 – Параметры встроенных ВУ

Обозначение ВУ	Тип выходного элемента	Технические параметры
<b>ВУ дискретного типа</b>		
<b>Р</b>	Контакты электромагнитного реле	Ток не более 3 А при напряжении не более 220 В (50 и 60 Гц) и $\cos(\varphi) > 0,4$
<b>К</b>	Оптопара транзисторная п-р-п-типа	Постоянный ток не более 200 мА при напряжении не более 40 В

### Продолжение таблицы 2.3

Обозначение ВУ	Тип выходного элемента	Технические параметры
<b>Т</b>	Выход для управления внешним твердотельным реле	Выходное напряжение 4...6 В, постоянный ток не более 60 мА
<b>С</b>	Оптопара симисторная <sup>1)</sup>	Ток не более 0,5 мА <sup>2)</sup> при переменном напряжении не более 240 В (50 Гц)
<b>СЗ</b>	Три оптопары симисторные	Ток не более 0,5 А (на каждую оптопару) при переменном напряжении не более 240 В (50 Гц)
<b>ВУ аналогового типа</b>		
<b>И</b>	ЦАП «параметр – ток»	Постоянный ток 4...20 мА на внешней нагрузке не более 1 кОм, напряжение питания 10...30 В
<b>У</b>	ЦАП «параметр – напряжение»	Постоянное напряжение 0...10 В на внешней нагрузке более 2 кОм, напряжение питания 15...32 В
<sup>1)</sup> Характеристики приведены для оптопары, управляющей мощными тиристорами. <sup>2)</sup> При работе симисторной оптопары в непрерывном режиме ток нагрузки не должен превышать 50 мА.		

## 2.2 Условия эксплуатации

Прибор предназначен для эксплуатации при следующих условиях:

- закрытые взрывобезопасные помещения без агрессивных паров и газов;
- температура окружающего воздуха от +1 до +50 °С;

- верхний предел относительной влажности воздуха: не более 80 % при +35 °С и более низких температурах без конденсации влаги;
- атмосферное давление от 84 до 106,7 кПа.

По устойчивости к электромагнитным воздействиям и по уровню излучаемых радиопомех прибор соответствует оборудованию класса А по ГОСТ 51522–1999 (МЭК 61326-1).

По устойчивости к механическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения N2 по ГОСТ Р 52931–2008.

По устойчивости к климатическим воздействиям при эксплуатации прибор соответствует группе исполнения В4 по ГОСТ Р 52931–2008.



#### **ПРИМЕЧАНИЕ**

Требования в части внешних воздействующих факторов являются обязательными, т. к. относятся к требованиям безопасности.

### **3 Меры безопасности**



#### **ВНИМАНИЕ**

На клеммнике присутствует опасное для жизни напряжение величиной до 250 В. Любые подключения к прибору и работы по его техническому обслуживанию следует производить только при отключенном питании прибора.

По способу защиты от поражения электрическим током прибор соответствует классу II по ГОСТ 12.2.007.0-75.

Во время эксплуатации, технического обслуживания и поверки прибора следует соблюдать требования ГОСТ 12.3.019-80, Правил эксплуатации электроустановок потребителей и Правил охраны труда при эксплуатации электроустановок потребителей.

Не допускается попадание влаги на контакты выходного разъема и внутренние электроэлементы прибора. Прибор запрещено использовать в агрессивных средах с содержанием в атмосфере кислот, щелочей, масел и т. п.





## 4 Монтаж

### 4.1 Установка прибора настенного крепления Н

Для установки прибора следует:

1. Закрепить кронштейн тремя винтами М4 × 20 на поверхности, предназначенной для установки прибора (см. рисунок 4.2).



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Винты для крепления кронштейна не входят в комплект поставки.

2. Зацепить крепежный уголок на задней стенке прибора за верхнюю кромку кронштейна.
3. Прикрепить прибор к кронштейну винтом из комплекта поставки.

Демонтаж прибора следует производить в обратном порядке.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Подключение проводов производится при снятой крышке прибора. Для удобства подключения следует зафиксировать основание прибора на кронштейне крепежным винтом.

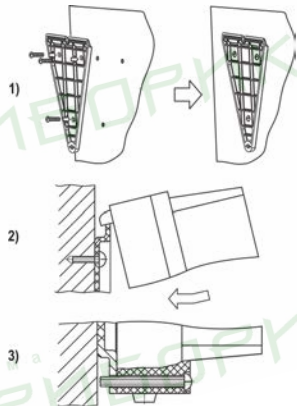


Рисунок 4.1 – Монтаж прибора настенного крепления

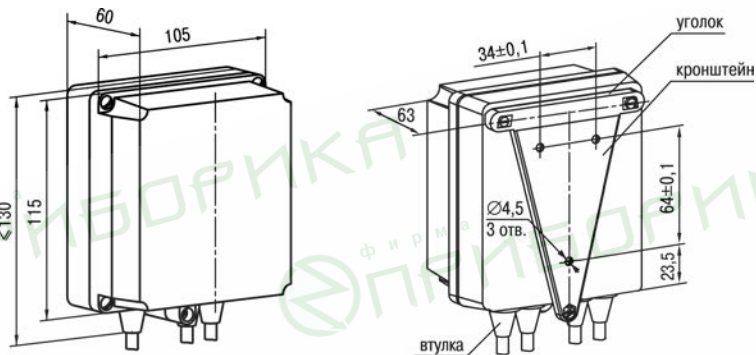


Рисунок 4.2 – Габаритные размеры корпуса Н



**ПРИМЕЧАНИЕ**

Втулки следует подрезать в соответствии с диаметром вводного кабеля.

## 4.2 Установка прибора настенного крепления Н2

Для установки прибора следует:

1. Подготовить прибор к монтажу. Для этого следует снять фиксирующую планку (рисунк 4.3, 2, поз. 1) и отсоединить электронный блок (там же, 2, поз. 2) от кронштейна (там же, 2, поз. 3).
2. Перед закреплением кронштейна на стене следует предварительно пропустить кабели внешних связей через специальное отверстие для кабельного ввода (там же, 3, поз. 6). Закрепить кронштейн четырьмя винтами на поверхности, предназначенной для установки прибора. На кронштейне имеется восемь отверстий двух типов: для настенного крепления (там же, 3, поз. 4) и крепления на стандартный круглый подрозетник с диаметром 60 мм (там же, 3, поз. 5).



### ПРИМЕЧАНИЕ

Винты для крепления кронштейна не входят в комплект поставки.

3. Вставить электронный блок прибора в специальные пазы (там же, 3, поз. 7), расположенные на кронштейне.
4. Смонтировать внешние связи с помощью разъемного соединителя (там же, 3, поз. 8), расположенного на тыльной стороне электронного блока.
5. Защелкнуть электронный блок и кронштейн.
6. Надеть фиксирующую планку (там же, 4).

Демонтаж прибора следует производить в обратном порядке.

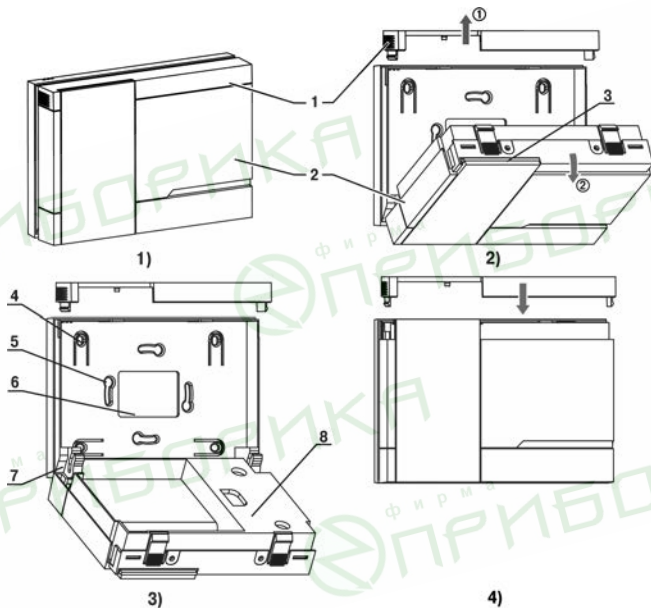


Рисунок 4.3 – Монтаж прибора настенного исполнения H2

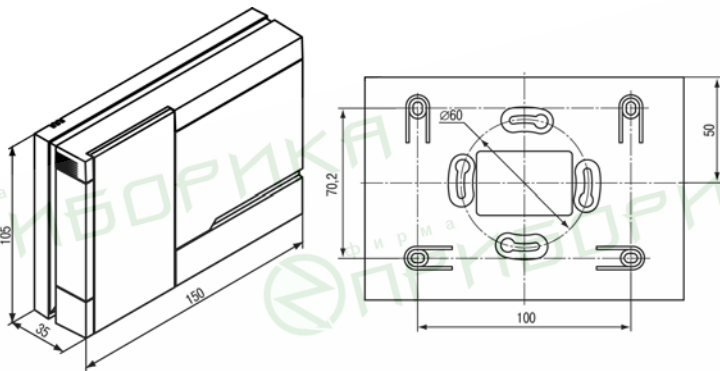


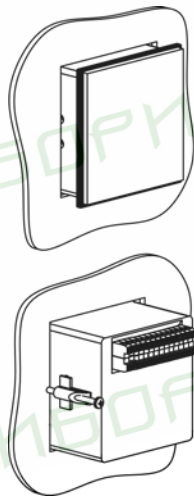
Рисунок 4.4 – Габаритные размеры корпуса H2

### 4.3 Установка прибора щитового крепления Щ1

Для установки прибора следует:

1. Подготовить на щите управления место для установки прибора (см. рисунок 4.6).
2. Установить прокладку на рамку прибора для обеспечения степени защиты IP54.
3. Вставить прибор в специально подготовленное отверстие на лицевой панели щита.
4. Вставить фиксаторы из комплекта поставки в отверстия на боковых стенках прибора.
5. С усилием завернуть винты M4 × 35 из комплекта поставки в отверстия каждого фиксатора так, чтобы прибор был плотно прижат к лицевой панели щита.

Демонтаж прибора следует производить в обратном порядке.



**Рисунок 4.5 – Монтаж прибора щитового крепления**

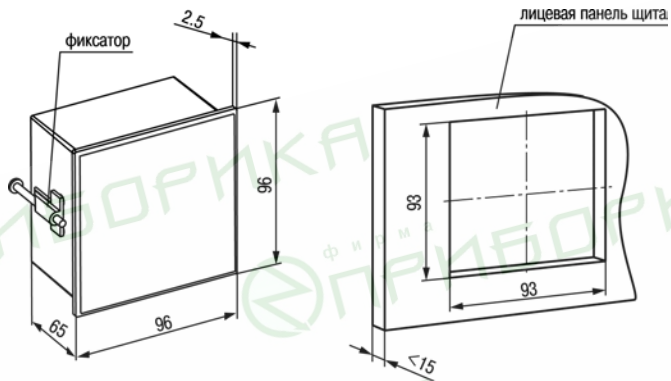
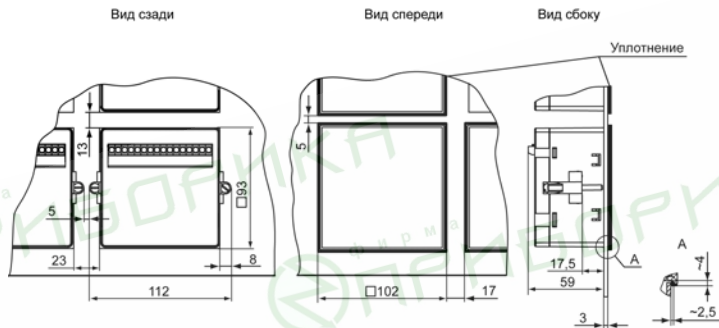


Рисунок 4.6 – Габаритные размеры корпуса Щ1



**Рисунок 4.7 – Прибор в корпусе Щ1, установленный в щит толщиной 3 мм**



## 4.4 Установка прибора щитового крепления Щ2

Для установки прибора следует:

1. Подготовить на щите управления место для установки прибора (см. *рисунок 4.9*).
2. Установить прокладку на рамку прибора для обеспечения степени защиты IP54.
3. Вставить прибор в специально подготовленное отверстие на лицевой панели щита.
4. Вставить фиксаторы из комплекта поставки в отверстия на боковых стенках прибора.
5. С усилием завернуть винты M4 × 35 из комплекта поставки в отверстия каждого фиксатора так, чтобы прибор был плотно прижат к лицевой панели щита.

Демонтаж прибора следует производить в обратном порядке.

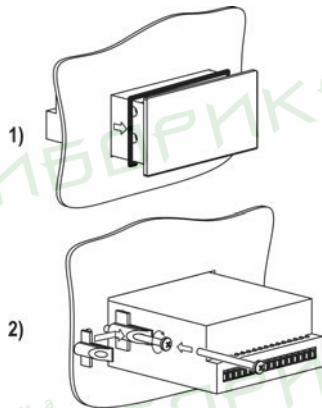


Рисунок 4.8 – Монтаж прибора щитового крепления

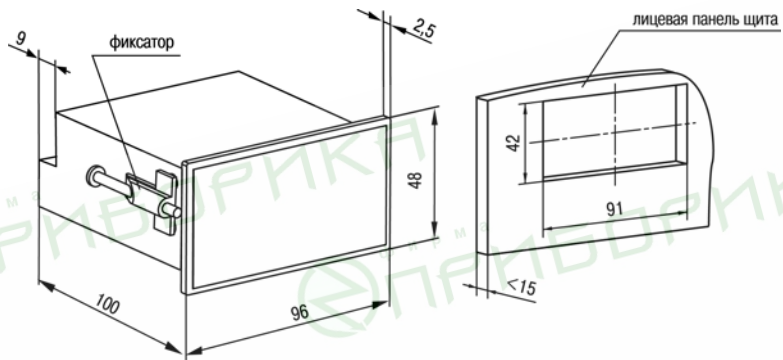


Рисунок 4.9 – Габаритные размеры корпуса Щ2

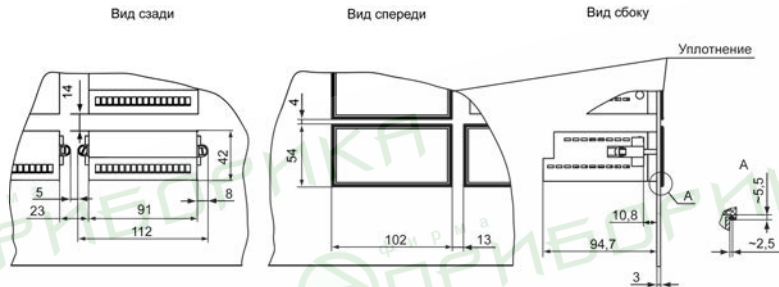
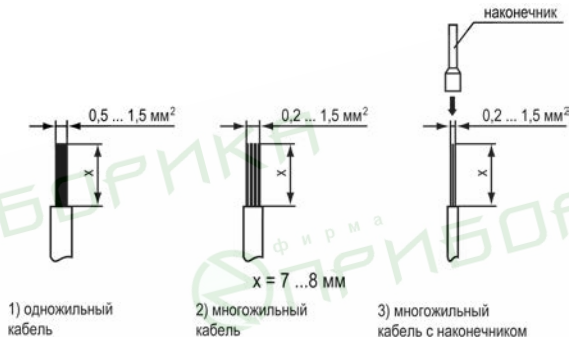


Рисунок 4.10 – Прибор в корпусе Щ2, установленный в щит толщиной 3 мм

## 5 Подключение

### 5.1 Рекомендации по подключению

Для обеспечения надежности электрических соединений рекомендуется использовать медные многожильные кабели, концы которых перед подключением следует тщательно зачистить, залудить или использовать кабельные наконечники. Требования к сечениям жил кабелей указаны на *рисунке 5.1*.



**Рисунок 5.1 – Требования к сечениям жил кабелей**

Общие требования к линиям соединений:

- во время прокладки кабелей следует выделить линии связи, соединяющие прибор с датчиком в самостоятельную трассу (или несколько трасс), располагая ее (или их) отдельно от силовых кабелей, а также от кабелей, создающих высокочастотные и импульсные помехи;
- для защиты входов прибора от влияния промышленных электромагнитных помех линии связи прибора с датчиком следует экранировать. В качестве экранов могут быть использованы как специальные кабели с экранирующими оплетками, так и заземленные стальные трубы подходящего диаметра. Экраны кабелей с экранирующими оплетками следует подключить к контакту функционального заземления (FE) в щите управления;

- следует устанавливать фильтры сетевых помех в линиях питания прибора;
- следует устанавливать искрогасящие фильтры в линиях коммутации силового оборудования.

Монтируя систему, в которой работает прибор, следует учитывать правила организации эффективного заземления:

- все заземляющие линии прокладывать по схеме «звезда» с обеспечением хорошего контакта с заземляемым элементом;
- все заземляющие цепи должны быть выполнены проводами наибольшего сечения;
- запрещается объединять клемму прибора с маркировкой «Общая» и заземляющие линии.

RS-485 обеспечивает создание сетей с количеством узлов (точек) до 256 и передачу данных на расстояние до 1200 м. В случае использования повторителей количество подключенных узлов и расстояние передачи может быть увеличено. Для соединения приборов применяется экранированная витая пара проводов с сечением не менее 0,2 мм<sup>2</sup> и погонной емкостью не более 60 пФ/м.

## 5.2 Первое включение



### **ОПАСНОСТЬ**

После распаковки прибора следует убедиться, что во время транспортировки прибор не был поврежден.

Если прибор находился длительное время при температуре ниже минус 20 °С, то перед включением и началом работ необходимо выдержать его в помещении с температурой, соответствующей рабочему диапазону, в течение 30 минут.

Для подключения прибора следует:

1. Подключить прибор к источнику питания.



**ВНИМАНИЕ**

Перед подачей питания на прибор следует проверить правильность подключения напряжения питания и его уровень.

2. Подключить линии связи «прибор – датчики» к первичным преобразователям и входам прибора.
3. Подать питание на прибор.
4. Настроить прибор.
5. Снять питание.

### 5.3 Назначение контактов клеммника



**ПРИМЕЧАНИЕ**

Серым цветом отмечены неиспользуемые клеммы.

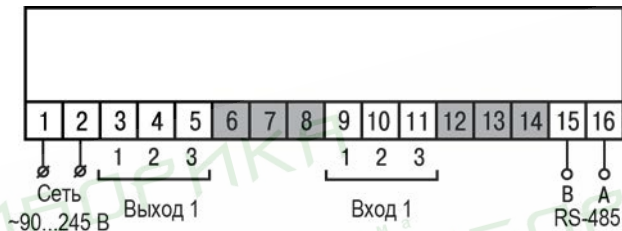


Рисунок 5.2 – Общая схема подключения TRM201-Н, -Щ1 и -Щ2

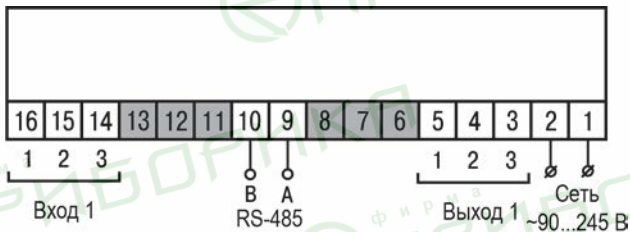


Рисунок 5.3 – Общая схема подключения TRM201-Н2

## 5.4 Подключение по интерфейсу RS-485

Интерфейс связи предназначен для включения прибора в сеть, организованную по стандарту RS-485. Использование прибора в сети RS-485 позволяет:

- собирать данные об измеряемых величинах и ходе регулирования в системе диспетчеризации;
- установить параметры прибора и дистанционно управлять с помощью программы «Конфигуратор TPM101 TPM2xx».

Все приборы в сети соединяются в последовательную шину, см. *рисунок 5.4*. Для качественной работы приемопередатчиков и предотвращения влияния помех на концах линии связи должен быть согласующий резистор с сопротивлением 120 Ом. Резистор следует подключать непосредственно к клеммам прибора.

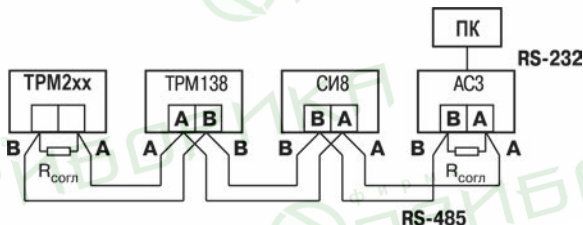


Рисунок 5.4 – Подключение приборов по сети RS-485

Подключение прибора к ПК осуществляется через адаптер интерфейса RS-485↔RS-232, в качестве которого может быть использован адаптер ОВЕН АС3, АС3-М или адаптер RS-485↔USB АС4.





#### **ПРИМЕЧАНИЕ**

Адаптер интерфейса ОВЕН содержит согласующий резистор сопротивлением  $R_{\text{согл}} = 120 \text{ Ом}$ .

Для работы по интерфейсу RS-485 следует выполнить соответствующие соединения и задать значения параметров сети.

Для организации обмена данными в сети через интерфейс RS-485 необходим Мастер сети, основная функция которого – инициировать обмен данными между отправителем и получателем. В качестве Мастера сети следует использовать ПК с подключенным адаптером ОВЕН или приборы с функцией Мастера сети RS-485 (например, ПЛК и др.).

Прибор может работать в режиме Slave по протоколу обмена данными ОВЕН.

## **5.5 Подключение датчиков**

### **5.5.1 Общие сведения**

Входное измерительное устройство в приборе является универсальным, т. е. к нему можно подключать любые первичные преобразователи (датчики) из перечисленных в таблице *таблице 2.2*.



#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ**

Для защиты входных цепей прибора от возможного пробоя зарядами статического электричества, накопленного на линиях связи «прибор – датчик», перед подключением к клеммнику прибора их жилы следует на 1...2 секунды соединить с винтом функционального заземления (FE) щита.

Во время проверки исправности датчика и линии связи следует отключить прибор от сети питания. Для избежания выхода прибора из строя при «прозвонке» связей следует использовать

измерительные устройства с напряжением питания не более 4,5 В. При более высоких напряжениях питания этих устройств отключение датчика от прибора обязательно.

Параметры линии соединения прибора с датчиком приведены в *таблице 5.1*.

**Таблица 5.1 – Параметры линии связи прибора с датчиками**

Тип датчика	Длина линий, м, не более	Сопротивление линии, Ом, не более	Исполнение линии
ТС	100	15	Трехпроводная, провода равной длины и сечения
ТП	20	100	Термоэлектродный кабель (компенсационный)
Унифицированный сигнал постоянного тока	100	100	Двухпроводная
Унифицированный сигнал напряжения постоянного тока	100	5	Двухпроводная



**ПРИМЕЧАНИЕ**

На схемах подключения вместо номера входа (выхода) указывается X (например, X-1).

### 5.5.2 Подключение ТС по трехпроводной схеме

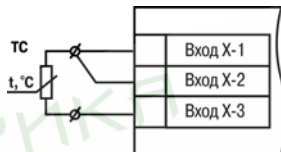


Рисунок 5.5 – Трехпроводная схема подключения ТС

В приборе используется трехпроводная схема подключения ТС.

Допускается соединение ТС с прибором по двухпроводной линии только с обязательным выполнением определенных условий (см. раздел ниже).

### 5.5.3 Подключение ТС по двухпроводной схеме

Соединять ТС с прибором по двухпроводной схеме следует в случае невозможности

использования трехпроводной схемы, например, при установке прибора на объектах, оборудованных ранее проложенными двухпроводными монтажными трассами.

Для компенсации паразитного сопротивления проводов следует:

1. Перед началом работы установить переключки между контактами Вход X-1 и Вход X-2 клеммника прибора, а двухпроводную линию подключить к контактам Вход X-2 и Вход X-3 соответственно.
2. Подключить к противоположным от прибора концам линии связи «термометр-прибор» вместо ТС магазин сопротивлений с классом точности не более 0,05 (например, P4831).
3. Установить на магазине сопротивлений значение, равное сопротивлению ТС при температуре  $0\text{ }^{\circ}\text{C}$  (в зависимости от типа датчика).
4. Подать на прибор питание.
5. Через 15–20 секунд по показаниям цифрового индикатора определить величину отклонения температуры от  $0\text{ }^{\circ}\text{C}$ .
6. Ввести в память прибора значение коррекции **сдвиг характеристики 5H**, равное по величине показаниям прибора и взятое с противоположным знаком.
7. Перевести прибор в режим измерения температуры и убедиться, что его показания равны  $0,0 \pm 0,2\text{ }^{\circ}\text{C}$ , чтобы проверить правильность задания коррекции.
8. Отключить питание прибора, отсоединить линию связи от магазина сопротивлений и подключить ее к ТС.

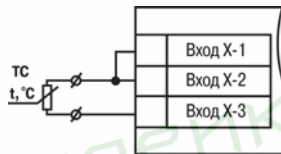
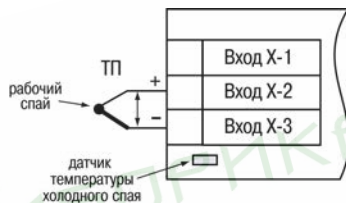


Рисунок 5.6 – Двухпроводная схема подключения ТС

### 5.5.4 Подключение ТП

ТП к прибору следует подключать с помощью специальных компенсационных (термоэлектродных) проводов, изготовленных из тех же самых материалов, что и ТП. Допускается использовать провода из металлов с термоэлектрическими характеристиками, которые в диапазоне температур от 0 до 100 °С аналогичны характеристикам материалов электродов ТП. Соединяя компенсационные провода с ТП и прибором следует соблюдать полярность. В случае нарушений указанных условий могут возникать значительные погрешности при измерении.



**Рисунок 5.7 – Схема подключения термопары**



#### **ВНИМАНИЕ**

Рабочий спай ТП должен быть электрически изолирован от внешнего оборудования!

В приборе предусмотрена схема автоматической компенсации температуры свободных концов ТП. Датчик температуры «холодного спая» установлен рядом с клеммником прибора.

### 5.5.5 Подключение датчиков с унифицированным выходным сигналом тока или напряжения

Подключать датчики можно непосредственно к входным контактам прибора.

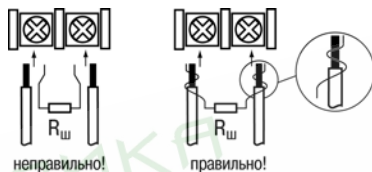


Рисунок 5.8 – Подключение датчиков с выходом в виде тока или напряжения



#### ВНИМАНИЕ

Подключать датчики с выходом в виде тока (0...5,0 мА, 0...20,0 мА или 4,0...20,0 мА) следует только после установки шунтирующего резистора с сопротивлением 100 Ом (допуск не более 0,1 %), который следует подсоединять в соответствии с *рисунком 5.10*. Вывод резистора должен заводиться с той же стороны винтовой клеммы, что и провод от датчика. В случае использования провода с сечением более 0,35 мм, конец провода и вывод резистора следует скрутить или спаять.

**Невыполнение этого требования может привести к пропаданию контакта между выводом резистора и клеммы, что повлечет повреждение входа прибора!**

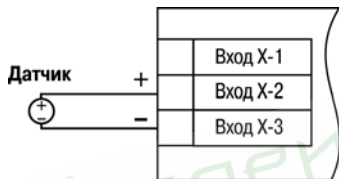


Рисунок 5.9 – Схема подключения активного датчика с выходом в виде напряжения –50...50 мВ или 0...1 В

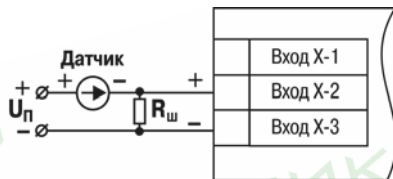


Рисунок 5.10 – Схема подключения пассивного датчика с токовым выходом 0...5 мА или 0 (4)...20 мА  $R_{ш} = 100 \pm 0,1 \text{ Ом}$

## 5.6 Подключение нагрузки к ВУ

### 5.6.1 Подключение нагрузки к ВУ типа Р

Схема подключения нагрузки к ВУ типа Р приведена на рисунке 5.11.

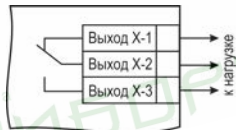


Рисунок 5.11 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа Р

### 5.6.2 Подключение нагрузки к ВУ типа К

Транзисторная оптопара применяется, как правило, для управления низковольтным электромагнитным или твердотельным реле (до 50 В постоянного тока). Чтобы транзистор не вышел из строя из-за большого тока самоиндукции, следует установить диод VD1 параллельно обмотке внешнего реле P1.

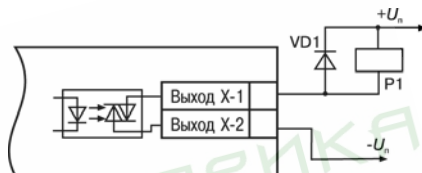


Рисунок 5.12 – Схема подключения нагрузки к ВУ1 типа К

### 5.6.3 Подключение нагрузки к ВУ типа Т

Выход «Т» используется для подключения твердотельных реле, рассчитанных на управление постоянным напряжением 4...6 В с током управления не более 100 мА.

Внутри выходного элемента устанавливается ограничительный резистор  $R_{огр}$  номиналом 100 Ом.

Выход выполнен на основе транзисторного ключа р-п-типа и имеет два состояния:

- 0...1 В — низкий логический уровень;
- 4...6 В — высокий логический уровень.

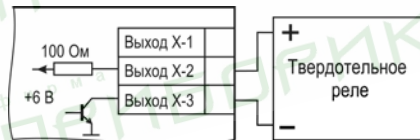


Рисунок 5.13 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа Т





## ВНИМАНИЕ

Длина соединительного кабеля между прибором с выходом Т и твердотельным реле не должна превышать 3 м.

### 5.6.4 Подключение нагрузки к ВУ типа С

Оптосимистор включается в цепь управления силового симистора через ограничивающий резистор R1. Значение сопротивления резистора определяет величина тока управления симистора.

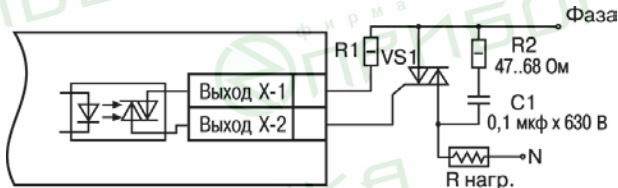


Рисунок 5.14 – Схема подключения силового симистора к ВУ типа С

Оптосимистор может также управлять парой встречно-параллельно включенных тиристоров VS1 и VS2. Для предотвращения пробоя тиристоров из-за высоковольтных скачков напряжения в сети к их выводам рекомендуется подключать фильтрующую RC-цепочку (R2C1).

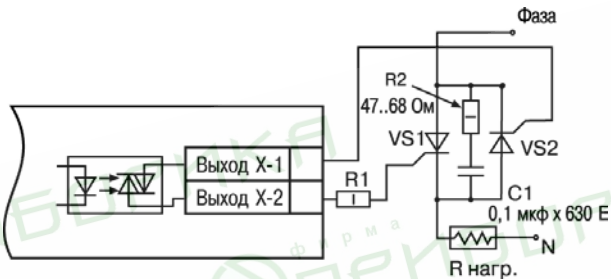


Рисунок 5.15 – Схема встречно-параллельного подключения двух тиристоров к ВУ типа С

#### 5.6.5 Подключение нагрузки к ВУ типа С3

Три оптосимистора по рабочим параметрам аналогичны выходу С и предназначены для управления трехфазной нагрузкой.

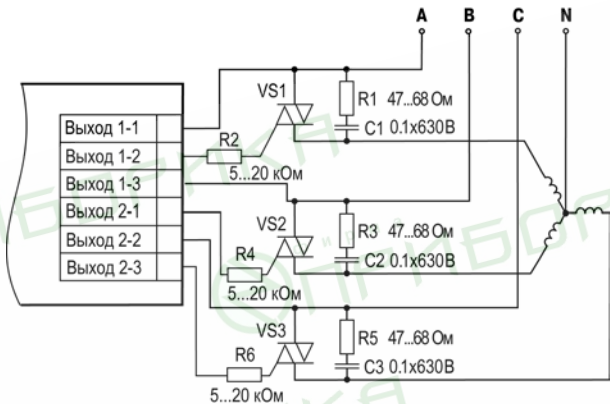


Рисунок 5.16 – Схема подключения силового симистора к ВУ типа С3

### 5.6.6 Подключение нагрузки к ВУ типа И

Для работы ЦАП «параметр — ток 4... 20 мА» используется внешний источник питания постоянного тока.

Номинальное значение напряжения рассчитывается следующим образом:

$U_{п. min} = 10 \text{ В} + 0,02 \text{ А} \cdot R_{н}$  – минимальное допустимое напряжение источника питания, В,

$U_{п. max} = U_{п. min} + 2,5 \text{ В}$  – максимальное допустимое напряжение источника питания, В,

где  $R_{н}$  – сопротивление нагрузки ЦАП, Ом.

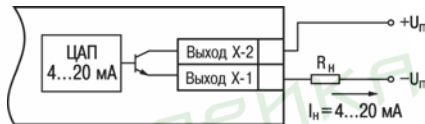


Рисунок 5.17 – Подключение к ВУ типа И



#### ВНИМАНИЕ

Внешний источник питания и прибор рекомендуется подключать к одной питающей сети.

Если по какой-либо причине напряжение источника питания ЦАП превышает расчетное значение  $U_{п. max}$ , то последовательно с нагрузкой необходимо включить ограничительный резистор  $R_{огр}$ .

Сопротивление  $R_{огр}$  рассчитывается по формулам:

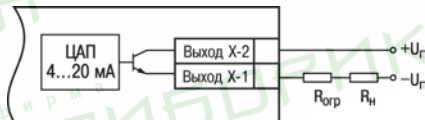


Рисунок 5.18 – Подключение к ВУ типа И с ограничивающим резистором

$$R_{\text{огр.min}} < R_{\text{огр}} < R_{\text{огр.max}},$$

$$R_{\text{огр.min}} = \frac{U_{\text{п}} - U_{\text{п.max}}}{I_{\text{цап.max}}},$$

$$R_{\text{огр.max}} = \frac{U_{\text{п}} - U_{\text{п.min}}}{I_{\text{цап.max}}},$$

где  $R_{\text{огр}}$  – номинальное значение ограничительного резистора, кОм;

$R_{\text{огр.min}}$  – минимально допустимое значение ограничительного резистора, кОм;

$R_{\text{огр.max}}$  – максимально допустимое значение ограничительного резистора, кОм;

$I_{\text{цап.max}}$  – максимальный выходной ток ЦАП, мА.



#### ВНИМАНИЕ

Напряжение источника питания ЦАП не должно превышать 36 В.

### 5.6.7 Подключение нагрузки к ВУ типа У

Для работы с нагрузкой ВУ типа У следует подключить к внешнему источнику питания постоянного тока с напряжением  $U_{\text{п}}$  в диапазоне от 15 до 32 В.

Сопротивление нагрузки  $R_{\text{н}}$ , подключаемой к ЦАП, должно быть не менее 2 кОм.



#### ВНИМАНИЕ

Напряжение источника питания ЦАП не должно превышать 36 В.

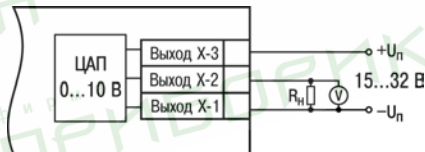
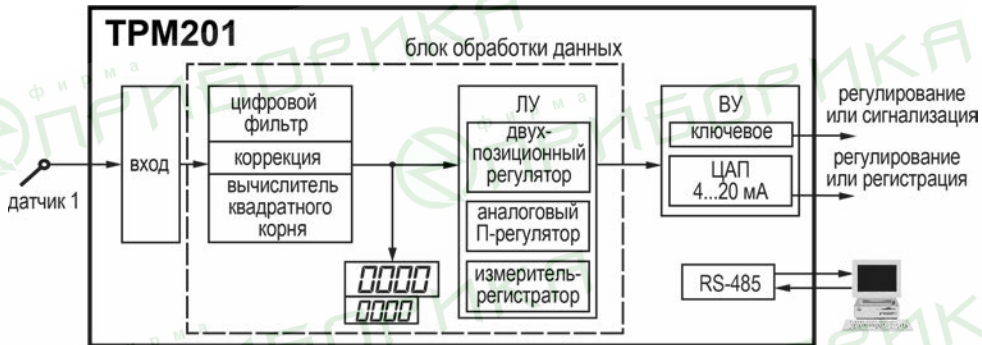


Рисунок 5.19 – Схема подключения нагрузки к ВУ типа У

## 6 Эксплуатация

### 6.1 Принцип работы

Функциональная схема прибора приведена на *рисунке 6.1*.



**Рисунок 6.1 – Функциональная схема прибора**

Прибор имеет один универсальный вход. Поданный на вход сигнал преобразуется в соответствии с типом выбранного датчика. Измеренное значение обрабатывается в соответствии с настройками.

При обработке измеренного значения выполняются следующие функции:

- цифровая фильтрация измерений (для ослабления влияния внешних импульсных помех на эксплуатационные характеристики прибора);
- коррекция измерительной характеристики датчиков (для устранения начальной погрешности преобразования входных сигналов и погрешностей, вносимых соединительными проводами);
- вычисление квадратного корня с учетом настроек масштабирования. Выполняется для работы с унифицированными датчиками, сигнал которых пропорционален квадрату измеряемой величины (например, датчики расхода жидкости или газа).

Выходное устройство ВУ передает управляющие сигналы на исполнительные механизмы. ВУ может быть дискретного или аналогового типа.

## 6.2 Управление и индикация

На лицевой панели прибора расположены элементы индикации и управления:

- два четырехразрядных семисегментных ЦИ;
- два светодиода;
- кнопки.

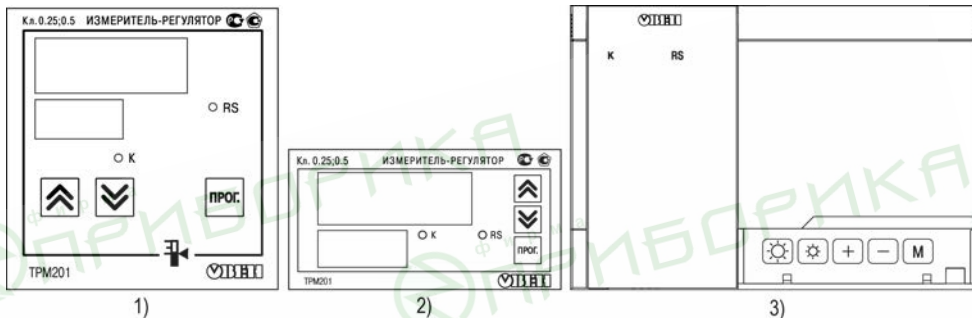


Рисунок 6.2 – Лицевая панель прибора для корпусов: 1) настенного Н и щитового Щ1 крепления, 2) щитового Щ2, 3) настенного Н2

Таблица 6.1 – Назначение ЦИ


Режим эксплуатации прибора	Отображаемая информация	
	Верхний индикатор	Нижний индикатор
Работа	Текущее значение измеряемой величины	Значение уставки
Настройка	Название параметра настройки	Значение параметра настройки
Меню	Надпись «ТРИТ»	Название группы параметров
Авария	Обозначение ошибки	Значение уставки




**Таблица 6.2 – Назначение светодиодов**

Светодиод	Состояние	Значение
RS	Включается на 1 с	Передача данных компьютеру по RS-485
K	Светится	ВУ в состоянии ВКЛЮЧЕНО (только для ВУ дискретного типа)

**Таблица 6.3 – Назначение кнопок**

Кнопка	Режим эксплуатации прибора	Назначение
 для H2: 	Работа	Вход в меню (нажатие > 3 с)
	Меню	Переход к настройке первого параметра группы. Если отображается группа $L_{\text{в}}^{\text{P}}$ (LVOP), то происходит выход из меню
	Настройка	Краткое нажатие: <ul style="list-style-type: none"> <li>• переход к следующему параметру группы;</li> </ul> нажатие > 3 с: <ul style="list-style-type: none"> <li>• выход в меню к названию группы</li> </ul>
 для H2:  	Работа	Увеличение/уменьшение значения уставки на нижнем индикаторе
	Меню	Выбор группы параметров
	Настройка	Увеличение/уменьшение значения параметра (для изменения с ускорением зажать кнопку)
Для H2:  		Увеличение/уменьшение яркости свечения индикаторов

### Продолжение таблицы 6.3

Кнопка	Режим эксплуатации прибора	Назначение
<b>Комбинации кнопок для входа в специальные режимы</b>		
 <p>Для H2:</p>		Переход к установке кода доступа

### 6.3 Включение и работа

Во время включения питания прибора на 2 секунды светятся все индикаторы. Затем на верхнем цифровом индикаторе отображается входная величина, на нижнем индикаторе — значение уставки.

В ходе работы прибор управляет внешними исполнительными устройствами в соответствии с заданным режимом работы ЛУ.

Визуальный контроль за работой выходного устройства можно осуществлять по светодиоду **К**, расположенному на лицевой панели прибора.

Для ВУ дискретного типа засветка светодиода сигнализирует о переводе соответствующего ЛУ и связанного с ним ВУ в состояние «ВКЛЮЧЕНО», а погасание – в состояние «ОТКЛЮЧЕНО».

Для ВУ аналогового типа длительность засвеченного состояния светодиода **К** возрастает с увеличением выходного сигнала. При минимальном выходном сигнале тока 4 мА/напряжения 0 В

светодиод **К** не светится, при дальнейшем увеличении тока светодиод начинает мигать с частотой 1 раз в секунду. При сигнале тока 20 мА/напряжения 1 В он светится непрерывно.

Во время работы прибор проверяет исправность подключенных датчиков. Аварийными ситуациями по входу считаются следующие:

- выход из строя датчика (обрыв или короткое замыкание ТС, обрыв ТП или унифицированного датчика);
- выход измеряемой величины за диапазон измерения (см. таблицу 2.2).

В случае возникновения аварии по входу прибор переходит в следующее состояние:

- на цифровой индикатор выводится сообщение об аварийной ситуации (см. Приложение *Возможные неисправности и способы их устранения*).
- работа ВУ блокируется:
  - в обычном режиме ВУ переводится в состояние, определенное в параметре  $\bar{\Delta E}_r$ ;
  - при дистанционном управлении сохраняется последнее заданное состояние.



#### **ПРИМЕЧАНИЕ**


Прибор индицирует:

- температуру «холодного спая» – в случае короткого замыкания ТП;
- значение нижнего предела диапазона – в случае короткого замыкания датчиков 0...1 В, замыкания шунта 0...5 мА, 0...20 мА или обрыва датчиков 0...5 мА, 0...20 мА;
- значение середины диапазона – в случае короткого замыкания датчика – 50...+ 50 мВ.

## 7 Настройка

### 7.1 Последовательность настройки

Настройка прибора предназначена для задания и записи настраиваемых параметров в энергонезависимую память прибора.

Для доступа к параметрам настройки следует нажать и удерживать кнопку  в течение 3 секунд.

Основные параметры прибора объединены в меню, которое состоит из следующих групп:

- $L_{\text{лог}}P$  – настройка логических устройств;
- $P_{\text{ад}}$  – настройка индикации;
- $L_{\text{вх}}$  – настройка входов прибора;
- $L_{\text{рег}}U$  – регулирование и регистрирование;
- $L_{\text{инт}}$  – настройка интерфейса RS-485.

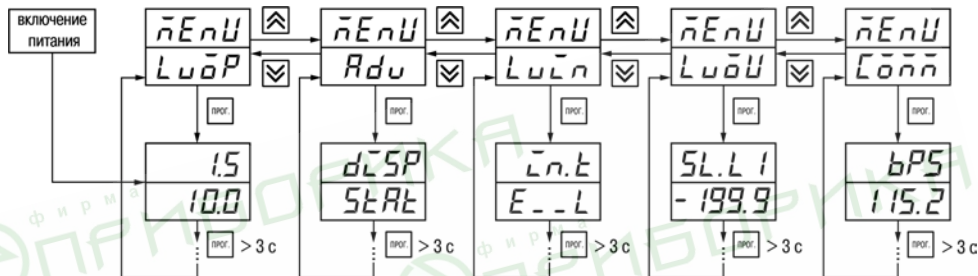


Рисунок 7.1 – Навигация в меню настройки



### ВНИМАНИЕ




Новое значение параметра записывается в память только после кратковременного нажатия кнопки **ПРОГ.**, т. е. в случае перехода к следующему параметру.

В приборе существует группа служебных параметров. Для перехода в группу следует:

1. Нажать комбинацию кнопок **ПРОГ.** + **↑** + **↓** и удерживать не менее 3 секунд.

2. После того, как на цифровом индикаторе высветится сообщение **PASS 0**, ввести код **100** с помощью кнопок **↑** **↓** и нажать **ПРОГ.**

Прибор автоматически возвращается из режима настройки к индикации измеряемых величин через время, установленное в параметре  $rEST$ . При установке  $rEST = OFF$  для возврата к индикации измеряемой величины следует:

1. Кнопками  и  выбрать группу  $LwOP$ .
2. Нажать кнопку .

## 7.2 Установка параметров входа

Параметры входа прибора настраиваются в меню  $LIIn$ .

### 7.2.1 Код типа датчика

Код типа датчика настраивается в параметре  $Ln.t$ . Перечень кодов приведен в Приложении *Настраиваемые параметры*.

### 7.2.2 Установка точности вывода температуры

В случае использования ТС и ТП можно установить желаемую точность отображения измеренной температуры на цифровом индикаторе. Для этого следует задать параметр  $dPL$ .



#### ПРИМЕЧАНИЕ

В случае использования датчиков с унифицированным сигналом этот параметр недоступен для настройки.

Во время работы с температурами выше 1000 °С рекомендуется устанавливать значение параметра равное **0**, с температурами ниже 1000 °С – равное **1** (отображение значения температуры на индикаторе с точностью до 0,1 °С).



#### ПРИМЕЧАНИЕ

При вычислении разности  $T = (T_1 - T_2)$  при различных значениях  $dP_t 1$  и  $dP_t 2$ , значение  $T$  отображается с точностью, определенной в параметре  $dP_t 1$ .

### 7.2.3 Установка диапазона измерения

В случае использования датчиков с унифицированным выходным сигналом тока или напряжения следует провести настройку диапазона измерения, задав значения параметров:

- $dP$  – положение десятичной точки;
- $\bar{L}$  – нижняя граница диапазона измерения;
- $\bar{H}$  – верхняя граница диапазона измерения.

Диапазон измерения задается в соответствии с диапазоном работы применяемого датчика.

Прибор осуществляет линейное преобразование входной величины в реальную физическую величину в соответствии с заданным диапазоном измерения по формуле:

$$T = \Pi_H + I_X \cdot (\Pi_B - \Pi_H),$$

при любых соотношениях  $\Pi_B$  и  $\Pi_H$ , где  $I_X$  – значение сигнала с датчика в относительных единицах диапазона от 0 до 1,000;

$\Pi_H$  – заданное значение нижней границы диапазона измерения ( $\bar{L}$ );

$\Pi_B$  – заданное значение верхней границы диапазона измерения ( $\bar{H}$ ).



#### ПРИМЕЧАНИЕ

В случае использования ТС и ТП эти параметры на цифровом индикаторе не высвечиваются.

Параметр «нижняя граница диапазона измерения» определяет, какое значение измеряемой величины будет выводиться на цифровом индикаторе при минимальном уровне сигнала с датчика (например, 4 мА для датчика с выходным сигналом тока 4...20 мА).

Параметр «верхняя граница диапазона измерения» определяет, какое значение измеряемой величины будет выводиться на цифровом индикаторе при максимальном уровне сигнала с датчика (например, 20 мА для датчика с выходным сигналом тока 4...20 мА или 1 В для датчика с выходным сигналом напряжения 0...1 В).

Параметр «положение десятичной точки» определяет количество знаков после запятой, которое будет выводиться на цифровом индикаторе.

Параметры  $\bar{r}_L$ ,  $\bar{r}_H$  могут принимать любые значения, в том числе  $\bar{r}_L > \bar{r}_H$ :

- от минус 1999 до 9999 при  $d^P = 0$ ;
- от минус 199.9 до 999.9 при  $d^P = 1$ ;
- от минус 19.99 до 99.99 при  $d^P = 2$ ;
- от минус 1.999 до 9.999 при  $d^P = 3$ .



#### ВНИМАНИЕ

Во время установки значений  $\bar{r}_L > \bar{r}_H$  следует задать новые значения параметрам диапазона задания уставки  $S_{L.L}$ ;  $S_{L.H}$  и диапазона регистрации  $R_{r.L}$ ,  $R_{r.H}$ .

Значение параметра  $d^P$  влияет на отображение измеренной величины. Для каждого типа датчика может быть установлено свое значение этого параметра, которое будет сохранено в памяти прибора. Поэтому при переходе от датчиков с унифицированными сигналами со своим установленным значением (например,  $d^P = 0, 2$  или  $3$ ) к датчикам ТС и ТП, у которых по



умолчанию  $dP = 1$ , и наоборот, значение положения десятичной точки автоматически изменяется, что может привести к изменению значения уставки и других параметров, имеющих одни и те же единицы измерения, что и измеряемая величина.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Для получения более высокой разрешающей способности следует устанавливать большее значение  $dP$ . Например, при использовании датчика давления с диапазоном 0-15 атмосфер и выходным сигналом тока 0...20 мА наилучшие результаты могут быть получены со следующими значениями параметров:  $\bar{c}n.L = 0,00$  и  $\bar{c}n.H = 15,00$  при  $dP = 2$ .

#### 7.2.4 Вычисление квадратного корня

Для включения вычисления квадратного корня следует установить значение  $\bar{a}n$  в параметр  $59r$ .

Для работы с датчиками, унифицированный выходной сигнал которых пропорционален квадрату измеряемой величины, используется функция вычисления квадратного корня, которая включается программным путем.

Вычисление квадратного корня с учетом настроек масштабирования происходит по формуле:

$$T = \Pi_H + \sqrt{I_x} (\Pi_B - \Pi_H),$$

где  $I_x$  – значение сигнала с датчика в относительных единицах диапазона от 0 до 1,000;

$\Pi_H$  – заданное нижнее значение границы диапазона измерения ( $\bar{c}n.L$ );

$\Pi_B$  – заданное верхнее значение границы диапазона измерения ( $\bar{c}n.H$ ).

#### 7.2.5 Коррекция измерительной характеристики датчика

Измеренное прибором значение следует откорректировать для устранения начальной погрешности преобразования входных сигналов и погрешностей, вносимых соединительными

проводами. В приборе есть два типа коррекции, позволяющие осуществлять сдвиг или наклон характеристики на заданную величину.



### ВНИМАНИЕ

В случае подключения ТС по двухпроводной схеме следует выполнять коррекцию **сдвиг характеристики** в обязательном порядке. Определение значения параметра **сдвиг характеристики** производится по методике, приведенной в *разделе 5.5.3*.

Сдвиг характеристики применяется:

- для компенсации погрешностей, вносимых сопротивлением подводящих проводов в случае использования двухпроводной схемы подключения ТС;
- в случае отклонения у ТС значения  $R_0$ .

Такая коррекция осуществляется путем прибавления к измеренной величине значения  $\delta$ .

Значение  $\delta$  задается параметром  $SH$ .

Пример сдвига характеристики для датчика ТСМ (Cu50) графически представлен на *рисунке 7.2*.

Параметр  $SH$  допускается изменять в диапазоне от минус 50,0 до +50,0 °C для температурных датчиков

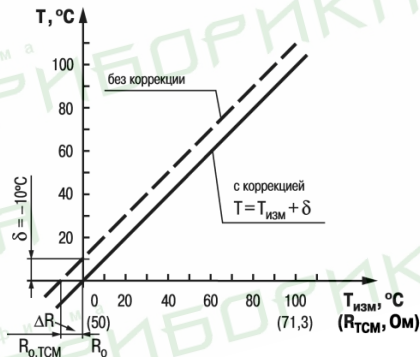


Рисунок 7.2 – Коррекция «сдвиг характеристики»

(ТС и ТП), от минус 500 до +500 °С — для датчиков с унифицированным сигналом тока или напряжения.

Изменение наклона характеристики осуществляется путем умножения измеренной (и скорректированной) «сдвигом», если эта коррекция необходима) величины на поправочный коэффициент  $\beta$ . Значение  $\beta$  задается параметром  $\mu$ .

Пример изменения наклона измерительной характеристики графически представлен на рисунке 7.3.

Данный вид коррекции используется, как правило, для компенсации погрешностей самих датчиков (например, в случае отклонения у ТС параметра  $\alpha$  от стандартного значения) или погрешностей, связанных с разбросом сопротивлений шунтирующих резисторов (при работе с преобразователями, выходным сигналом которых является ток).

Значение поправочного коэффициента  $\beta$  задается в безразмерных единицах в диапазоне от 0,500 до 2,000 и перед установкой определяется по формуле:

$$\beta = \frac{\Pi_{\text{факт}}}{\Pi_{\text{изм}}},$$

где  $\Pi_{\text{факт}}$  – фактическое значение контролируемой входной величины;

$\Pi_{\text{изм}}$  – измеренное прибором значение той же величины.

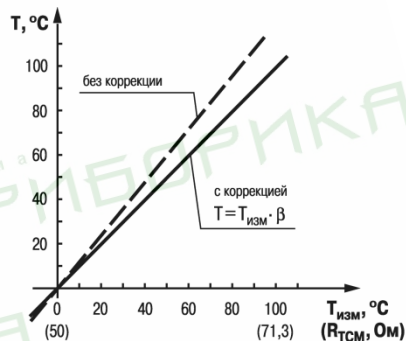


Рисунок 7.3 – Коррекция «наклон характеристики»

Определить необходимость введения поправочного коэффициента можно, измерив максимальное или близкое к нему значение параметра, где отклонение наклона измерительной характеристики наиболее заметно.

### 7.2.6 Установка параметров цифрового фильтра

Для ослабления влияния помех на эксплуатационные характеристики прибора в составе его каналов измерения предусмотрены цифровые фильтры.

Фильтрация настраивается с помощью параметров:

- $F_b$  — полоса цифрового фильтра;
- $\bar{c}_{nF}$  — постоянная времени цифрового фильтра.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

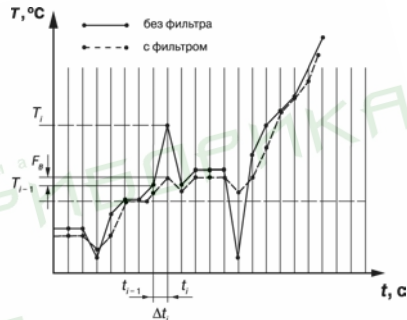
1. Значение  $\bar{c}_{nF}$  допускается устанавливать в диапазоне от 1 до 999 секунд, при  $\bar{c}_{nF} = \bar{a}FF$  фильтрация методом экспоненциального сглаживания отсутствует.
2. Значение полосы фильтра устанавливается в диапазоне от 0 до 9999 °C/с. При  $F_b = \bar{a}$  «фильтрация единичных помех» отсутствует.

Полоса цифрового фильтра позволяет защитить измерительный тракт от единичных помех и задается в единицах измеряемой величины. Если измеренное значение  $T_i$  отличается от предыдущего  $T_{i-1}$  на величину, большую, чем значение параметра  $F_b$ , то прибор присваивает ему

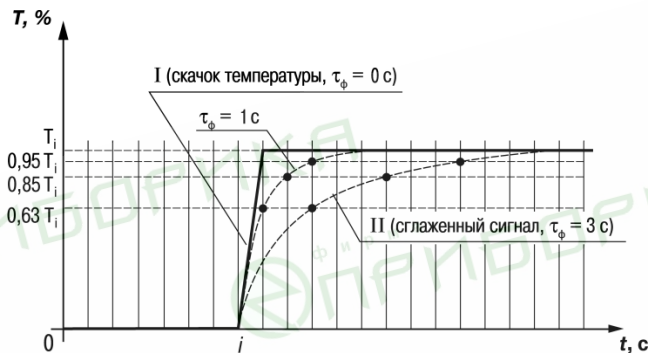
значение равное ( $T_{i-1} + Fb$ ), а полоса фильтра удваивается. Таким образом, характеристика сглаживается.

Малая ширина полосы фильтра приводит к замедлению реакции прибора на быстрое изменение входной величины. Поэтому при низком уровне помех или при работе с быстро меняющимися процессами рекомендуется увеличить значение параметра или отключить действие полосы фильтра, установив в параметре  $Fb = 0$ . В случае высокого уровня помех следует уменьшить значение параметра для устранения их влияния на работу прибора.

Цифровой фильтр устраняет шумовые составляющие сигнала, осуществляя его экспоненциальное сглаживание. Основной характеристикой экспоненциального фильтра является  $t_{\phi}$  – постоянная времени цифрового фильтра. Параметр  $\bar{c}nF$  – интервал, в течение которого сигнал достигает 0,63 от значения каждого измерения  $T_i$ .



**Рисунок 7.4 – Сглаживание единичных помех в зависимости от ширины полосы цифрового фильтра**



**Рисунок 7.5 – Экспоненциальное сглаживание в зависимости от постоянной времени цифрового фильтра**

Уменьшение значения  $t_{\phi}$  приводит к ускорению реакции прибора на скачкообразные изменения температуры, но снижает его помехозащищенность. Увеличение  $t_{\phi}$  повышает инерционность прибора и значительно подавляет шумы.

### 7.3 Установка параметров ЛУ

Параметры ЛУ настраиваются в меню *LuāU*.

ЛУ может работать в следующих режимах:

- двухпозиционное регулирование – для дискретных ВУ;
- П-регулятор – для аналоговых ВУ;
- регистратор – для аналоговых ВУ.

Режим ЛУ задается в параметре  $dPL$ . Для ЛУ аналогового типа могут быть настроены режимы:

- $\bar{d}$  – П-регулятор,
- $P_U$  – регистратор.

### 7.3.1 Настройка диапазона регистрации

Во время работы в режиме регистратора ЛУ сравнивает входную величину с заданными значениями и выдает на соответствующее выходное устройство аналоговый сигнал в виде тока 4...20 мА, который можно подавать на самописец или другое регистрирующее устройство.

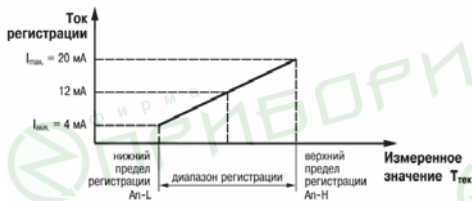


Рисунок 7.6 – Настройка диапазона в случае  $An.L < An.H$

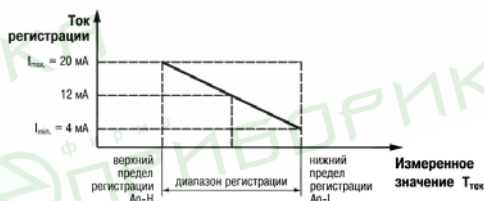


Рисунок 7.7 – Настройка диапазона в случае  $An.L > An.H$

В случае использования аналогового ВУ как регистратора следует определить диапазон работы ВУ путем установки параметров:

- $R_{n.L}$  – нижняя граница диапазона регистрации;
- $R_{n.H}$  – верхняя граница диапазона регистрации.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Для ВУ ключевого типа эти параметры не появляются.

Допускается задавать любые соотношения этих параметров, кроме  $R_{n.L} = R_{n.H}$ , так как на выходе появляется неопределенный сигнал.

Диапазон регистрации всегда задается в единицах измерения входной величины. Для температурных датчиков (ТС и ТП) диапазон значений параметров  $R_{n.L}$  и  $R_{n.H}$  определяется диапазоном измерения для НСХ данного датчика.

Для датчиков с унифицированным сигналом диапазон значений параметров  $R_{n.L}$  и  $R_{n.H}$  определяется установленными значениями параметров  $\bar{r}_{n.L}$  и  $\bar{r}_{n.H}$ .

### 7.3.2 Настройка П-регулятора



#### ВНИМАНИЕ

В режиме П-регулятора ЛУ может работать только при установленном на соответствующем выходе ВУ аналогового типа.

В режиме П-регулятора ЛУ сравнивает текущее значение измеряемой величины  $T_i$  с уставкой  $T_{уст}$  и выдает на выход сигнал, пропорциональный величине отклонения. Зона пропорциональности задается параметром  $\bar{r}_P$ .





## ВНИМАНИЕ

Для каждого датчика прибор хранит свое значение полосы пропорциональности П-регулятора, поэтому при изменении типа датчика на входе ЛУ в некоторых случаях следует вновь установить значение в параметре  $\overline{D}$ .

Выходной сигнал формируется в соответствии с установленной в параметре  $\overline{L}$  характеристикой регулятора:

- $\overline{HEP}$  — по прямо пропорциональному закону («нагреватель»);
- $\overline{OHL}$  — по обратно пропорциональному закону регулирования («охладитель»).

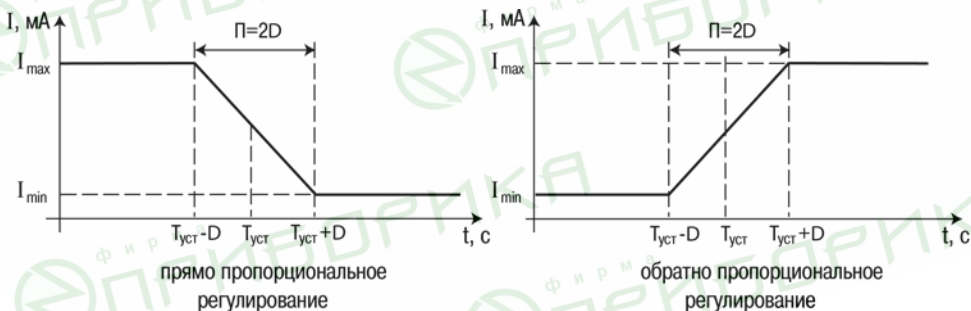


Рисунок 7.8 – Виды регулирования

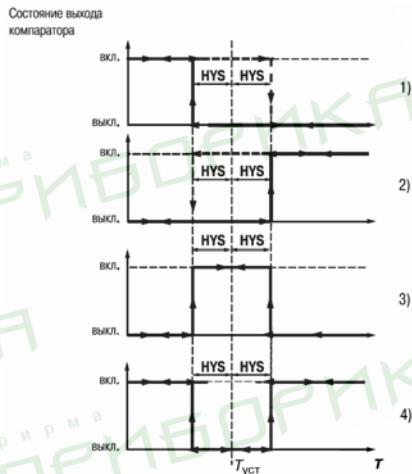
### 7.3.3 Настройка двухпозиционного регулятора

Для настройки следует задать значения следующим параметрам соответствующего выхода:

- $SP$  — уставка компаратора;
- $HYS$  — значения гистерезиса для компаратора;
- $ENP$  — тип логики компаратора;
- $dōn/dōF$  — время задержки включения/выключения;
- $tōn/tōF$  — минимальное время удержания выхода ЛУ в замкнутом/разомкнутом состоянии.

Во время работы в режиме двухпозиционного регулирования ЛУ работает по одному из представленных на *рисунке 7.9* типов логики:

- тип логики 1 (обратное управление) применяется для управления работой нагревателя (например, ТЭН) или сигнализации того, что значение текущего измерения  $T_{\text{тек}}$  меньше уставки  $T_{\text{уст}}$ . Выходное устройство, подключенное к ЛУ, первоначально включается при значениях  $T_{\text{тек}} < (T_{\text{уст}} - \text{HYS})$ , выключается при  $T_{\text{тек}} > (T_{\text{уст}} + \text{HYS})$  и вновь включается при  $T_{\text{тек}} < (T_{\text{уст}} - \text{HYS})$ , осуществляя тем самым двухпозиционное регулирование по уставке  $T_{\text{уст}}$  с гистерезисом  $\pm \text{HYS}$ ;
- тип логики 2 (прямое управление) применяется для управления работой охладителя (например, вентилятора) или сигнализации о превышении значения уставки. Выходное устройство первоначально включается при значениях  $T_{\text{тек}} > (T_{\text{уст}} + \text{HYS})$ , выключается при  $T_{\text{тек}} < (T_{\text{уст}} - \text{HYS})$ ;
- тип логики 3 (П-образная) применяется для сигнализации о том, что контролируемая величина находится в заданном диапазоне. Выходное устройство включается при  $(T_{\text{уст}} - \text{HYS}) < T_{\text{тек}} < (T_{\text{уст}} + \text{HYS})$ ;



**Рисунок 7.9 – Типы логики работы регулятора**

- тип логики 4 (U-образная) применяется для сигнализации о том, что контролируемая величина находится вне заданного диапазона. Выходное устройство включается при  $T_{\text{тек}} < (T_{\text{уст}} - \text{HYS})$  и  $T_{\text{тек}} > (T_{\text{уст}} + \text{HYS})$ .  
Задание уставки ( $T_{\text{уст}}$ ) и гистерезиса ( $\text{HYS}$ ) производится назначением параметров регулирования прибора.

Для ЛУ, работающих в режиме двухпозиционного регулирования, может быть задано время задержки включения и время задержки выключения.

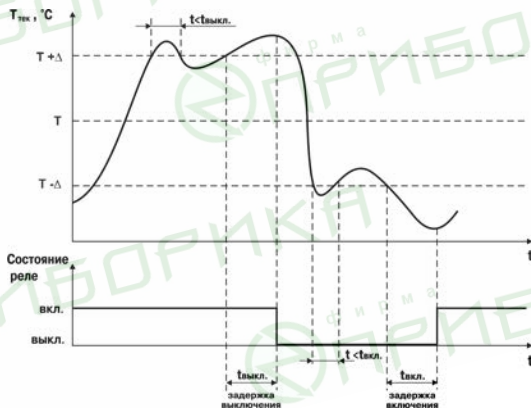


Рисунок 7.10 – Работа с задержками и удержанием

Для ЛУ может быть задано минимальное время удержания выхода в замкнутом и разомкнутом состояниях. ЛУ удерживает выход в соответствующем состоянии в течение заданного времени, даже если по логике работы устройства сравнения требуется переключение.

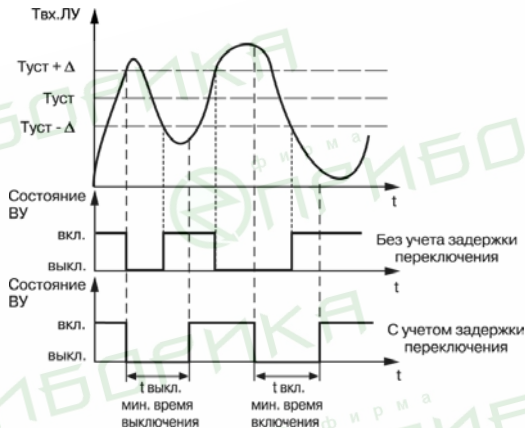


Рисунок 7.11 – Работа с задержкой переключения

## 7.4 Установка параметров процесса регулирования

Параметры процесса регулирования настраиваются в меню *LU01*.

Настройка производится с помощью параметров:

- $SP$  – значение уставки регулятора;
- $SL.L$  – нижняя граница значения уставки;
- $SL.H$  – верхняя граница значения уставки.



Значение  $SP$  ограничивается значениями, заданными в параметрах  $SL.L$  и  $SL.H$ .

Параметры  $SL.L$  и  $SL.H$  могут принимать значения только в границах диапазона измерения для используемого датчика.



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Для ТП, у которых верхняя граница диапазона измерения превышает 1000 °С, параметры  $SP$ ,  $SL.L$ ,  $SL.H$ ,  $Rn.L$ ,  $Rn.H$  могут иметь значения более 1000 °С. В этом случае эти значения выводятся на нижний индикатор без младшего разряда, на индикаторе отображается целое значение с засвеченной точкой в последнем разряде [1 0 0 0 .]. Точка означает, что число имеет дробную часть.

Для отображения и редактирования десятых долей следует одновременно нажать кнопки  + , после чего на индикаторе отобразится [- - - . 0].

Изменение десятых долей осуществляется – кнопками  и .

Для возврата к редактированию целой части следует одновременно нажать кнопки  + .

## 7.5 Установка параметров дистанционного управления регулятором

Прибор имеет функцию управления двухпозиционным или П-регулятором с компьютера для задания мощности регулятора вручную.



### ПРИМЕЧАНИЕ

Параметры доступны только через интерфейс RS-485.

Для прибора с ключевыми выходами управление двухпозиционным регулятором осуществляется с учетом существующих временных задержек.

Для управления регулятором через интерфейс RS-485 в приборе имеются два оперативных параметра:

- $r \bar{L}$  – перевод канала на внешнее управление мощностью, допустимые значения:
  - **0** – обычный режим (управление от регулятора);
  - **1** – управление от ПК по сети.
- $r \bar{out}$  – выходной сигнал регулятора, допустимые значения:
  - **0** и **1** – для двухпозиционного регулятора;
  - от **0.0** до **1.0** – для П-регулятора.

Во время каждого включения прибора или его перезапуске по сети параметр  $r \bar{L}$  автоматически инициализируется значением **0**.

## 7.6 Настройка обмена данными через интерфейс RS-485

Настройка обмена данными осуществляется параметрами группы  $\overline{C000}$ :

- $\overline{PrOt}$  – протокол обмена данными (ОВЕН, ModBus-RTU, ModBus-ASCII);
- $\overline{bPS}$  – скорость обмена в сети, допустимые значения – 2400, 4800, 9600, 14400 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 бит/с;
- $\overline{Addr}$  – базовый адрес прибора, диапазон значений:
  - 0...255 при  $\overline{PrOt} = \overline{O\check{V}EN}$  и  $\overline{RLEn} = 8$ ;
  - 0...2047 при  $\overline{PrOt} = \overline{O\check{V}EN}$  и  $\overline{RLEn} = 11$ ;
  - 1...247 при  $\overline{PrOt} = \overline{n\check{r}tU}$  или  $\overline{n\check{A}SC}$ .
- $\overline{RLEn}$  – длина сетевого адреса (8 или 11 бит);
- $\overline{r5dL}$  – задержка ответа прибора по RS-485 (1–45 мс).

Значения параметров обмена, которые не отображаются на цифровом индикаторе, т. к. их нельзя изменить вручную, перечислены в *таблице 7.1*.

**Таблица 7.1 – Фиксированные параметры обмена данными**

Параметр	Имя	Протокол		
		ОВЕН	ModBus RTU	ModBus ASCII
Количество стоп-бит	$\overline{Sb\check{L}t}$	1	2	2
Длина слова данных	$\overline{LEn}$	8 бит	8 бит	7 бит
Контроль четности	$\overline{Pr\check{t}Y}$	нет	нет	нет



### **ВНИМАНИЕ**

Новые значения параметров обмена вступают в силу только после перезапуска прибора (снятия и подачи питания) или перезапуска по RS-485.





#### ПРИМЕЧАНИЕ

Минимальный период опроса параметров по протоколу ОВЕН для приборов с ВУ аналогового типа должен быть не менее 0,5 секунды.

### 7.6.1 Работа с параметрами по протоколу ОВЕН

Каждый параметр имеет имя, состоящее из латинских букв (до четырех), которые могут быть разделены точками, и название. Например: «Длина сетевого адреса **A.Len**», где «Длина сетевого адреса» – название, **A.Len** – имя.

Параметры прибора разделяются на две группы: настраиваемые и оперативные.

**Настраиваемые параметры** следует задавать либо кнопками на лицевой панели прибора, либо через сетевой интерфейс с помощью программы «Конфигуратор».

Значения настраиваемых параметров хранятся в энергонезависимой памяти прибора и сохраняются в случае выключения питания.

Настраиваемые параметры могут иметь также индекс – цифру, отличающую параметры однотипных элементов. Индекс передается вместе со значением параметра.

**Оперативные параметры** переносят информацию о текущем состоянии прибора или объекта регулирования: измеренные или вычисленные значения, выходные мощности регуляторов, номера запущенных в данный момент программ, текущие состояния выходных элементов и т. д.

Оперативные параметры индексируются через сетевой адрес. Для считывания измеряемого значения с входа 1 следует прочитать значение параметра  $P_L$  с сетевым адресом, заданным в параметре **Addr**, для считывания измеряемого значения с входа 2 – с сетевым адресом **Addr +1**.

## 7.6.2 Работа с параметрами по протоколу ModBus

Во время работы по протоколу ModBus возможно выполнение функций, перечисленных в *таблице 7.2*.

Перечень регистров оперативных параметров прибора представлен в *таблице 7.3*.

Регистр **STAT** — регистр статуса, который показывает текущее состояние прибора, например, наличие ошибки на входе, срабатывание ВУ, текущий режим управления (автоматический или дистанционный).

Полный перечень регистров ModBus, описание битов **STAT** и типов данных приведен в документе «*Краткая инструкция по работе с измерителем-регулятором одноканальным ТРМ201 по интерфейсу RS-485*».

**Таблица 7.2 – Перечень поддерживаемых функций Modbus**

Функция (hex)	Действие	Примечание
03	Получение текущего значения одного или нескольких регистров	—
10	Запись значений в несколько регистров	Устанавливается ограничение на запись только одного регистра
08	Диагностика. Получение данных о состоянии линии связи.	Поддерживается только код <b>00</b> – <i>Вернуть запрос</i> , который используется для проверки соединения между Master и Slave

**Таблица 7.3 – Перечень оперативных параметров Modbus**

Параметр Имя ОВЕН	Назначение	Адрес Modbus (hex)	Тип данных
STAT	Регистр статуса	0x0000	binary

### Продолжение таблицы 7.3

Параметр Имя ОВЕН	Назначение	Адрес Modbus (hex)	Тип данных
		0x1008	binary
PV	Измеренная величина	0x0001	Signed Int16
		0x1009; 0x100A	Float32
SP	Уставка регулятора	0x0005	Signed Int16
		0x1011; 0x1012	Float32

## 7.7 Защита от несанкционированного доступа

Для защиты настраиваемых параметров от нежелательных изменений существуют три параметра секретности  $\bar{d}APL$ ,  $\underline{u}PL$  и  $E dPL$ , работающих по схеме «ИЛИ».

Доступ к этим параметрам осуществляется через код доступа  $PASS = 100$ .



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Независимо от значений параметров  $\bar{d}APL$  и  $\underline{u}PL$  параметры прибора могут быть изменены с помощью управляющего устройства в сети RS-485 (компьютера).

### 7.7.1 Защита параметров от просмотра

В случае запрета на просмотр параметров с лицевой панели, они не будут отображаться на индикаторе. Для запрета просмотра определенных настраиваемых параметров или их групп следует задать соответствующее значение параметра  $\bar{d}APL$ .

### 7.7.2 Защита параметров от изменения

В параметре  $UPt$  устанавливается запрет записи значений настраиваемых параметров. Возможность просмотра ранее установленных значений сохраняется.

### 7.7.3 Защита отдельных параметров от просмотра и изменений

Каждый параметр прибора имеет атрибут редактирования, установка которого производится с компьютера через интерфейс RS-485. Атрибут редактирования принимает два значения: **редактируемый** и **нередатируемый**.

Параметр  $EdPt$ , находящийся в группе  $SECr$  прибора (доступ к группе осуществляется через код  $PRSS=100$ ), управляет возможностью просмотра и редактирования параметров с учетом установленных атрибутов.

В случае, когда  $EdPt = \bar{0n}$ , все параметры, в которых атрибут редактирования принимает значение **нередатируемый**, становятся невидимыми.

В случае, когда  $EdPt = \bar{0FF}$ , все параметры, независимо от значения атрибута редактирования, будут видимыми.

Если в группе все параметры невидимы, то вся группа становится невидимой.

## 7.8 Восстановление заводских установок

В приборе имеется функция восстановления значений параметров, установленных на заводе-изготовителе.

Для восстановления заводских установок следует:

1. Отключить прибор от сети на 1 минуту.

2. Одновременно удерживая кнопки  и , включить питание прибора.

3. В случае появления на верхнем индикаторе [---] отпустить кнопки.

Заводские установки восстановлены.

## 8 Техническое обслуживание

### 8.1 Общие указания

Во время выполнения работ по техническому обслуживанию прибора следует соблюдать требования безопасности из *раздела 3*.

Техническое обслуживание прибора проводится не реже одного раза в 6 месяцев и включает следующие процедуры:

- проверка крепления прибора;
- проверка винтовых соединений;
- удаление пыли и грязи с клеммника прибора.

### 8.2 Юстировка



#### **ВНИМАНИЕ**

Необходимость проведения юстировки определяется по результатам поверки прибора только квалифицированными специалистами метрологических служб, осуществляющих эту поверку.

Юстировка прибора заключается в проведении ряда операций, обеспечивающих восстановление его метрологических характеристик в случае их изменения в ходе длительной эксплуатации прибора.

Методика юстировки зависит от типа используемого датчика.






Для проведения юстировки на вход прибора подается эталонный сигнал.

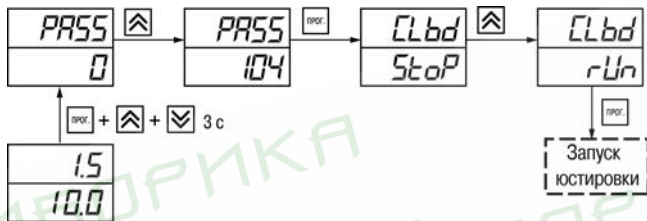
Во время юстировки прибор вычисляет соотношения между поступившими входными сигналами и сигналами соответствующих опорных точек схемы. Вычисленные соотношения (коэффициенты юстировки) записываются в энергонезависимую память и используются в дальнейшем для вычисления входных величин.

### 8.2.1 Вычисление коэффициентов юстировки

Вычисление коэффициентов юстировки производится в случае изменения значений настраиваемых параметров в группе  $CLb$ .

Для проведения юстировки следует:

1. Нажать одновременно  +  +  и удерживать до появления *PASS*.
2. Установить код **104**. Нажать .
3. На индикаторе отобразится параметр «Юстировка наклона измерительной характеристики»  $CLbd$  и его значение по умолчанию  $5LdP$ .
4. Установить значение выбранного параметра в  $rLn$  (запуск юстировки) и нажать .



**Рисунок 8.1 – Запуск юстировки**

В течение 2 секунд прибор производит измерение эталонных сигналов, подключенных к входу.

На индикаторе значение параметра  $CLbd$  отобразится как:

- $Stop$  — получен правильный результат юстировки;
- $ErCL$  — ошибка юстировки.

Возможные причины ошибки юстировки:

- неправильное подключение источника эталонного сигнала к прибору;
- неправильное значение эталонного сигнала;
- неисправность прибора.

После устранения причины ошибки следует повторить юстировку.

## 8.2.2 Юстировка прибора для работы с ТС

Для проведения юстировки следует:

1. Подключить к входу прибора вместо датчика магазин сопротивлений типа P4831 (или подобный ему с классом точности не более 0,05). Соединение прибора с магазином следует производить по трехпроводной схеме подключения. Сопротивления проводов линии должны отличаться не более чем на 0,05 %.
2. Включить питание прибора и установить код датчика в параметре  $\bar{c}n.t$ , соответствующий используемому типу датчика.
3. Установить на магазине значение сопротивления в соответствии с *таблицей 8.1*.
4. Перевести прибор в режим измерения входной величины.
5. Через 5-10 секунд проконтролировать показания прибора. Эти показания должны быть равны  $(0,0 \pm 0,2) ^\circ\text{C}$ .

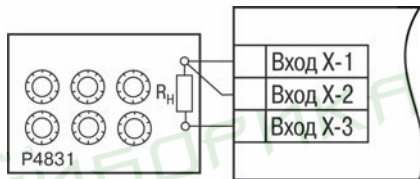


Рисунок 8.2 – Схема подключения при юстировке ТС

Если абсолютная погрешность измерения в этой точке превышает  $0,2 ^\circ\text{C}$ , следует вычислить коэффициенты юстировки. Затем проверить результаты юстировки. Показания верхнего ЦИ должны быть равны  $(0,0 \pm 0,2) ^\circ\text{C}$ .

Таблица 8.1 – Эталонные сигналы

Тип датчика	Значение сигнала $R_n$ , Ом
TSM100, ТСП100	100
TSM50, ТСП50	50



### Продолжение таблицы 8.1

Тип датчика	Значение сигнала Rн, Ом
ТСМ гр. 23	53
ТСП гр. 21	46

### 8.2.3 Юстировка прибора для работы с ТП

Для проведения юстировки следует:

1. Подключить к входу прибора вместо датчика дифференциальный вольтметр В1-12 в режиме калибратора напряжения или аналогичный ему источник эталонного напряжения с классом точности не более 0,05.

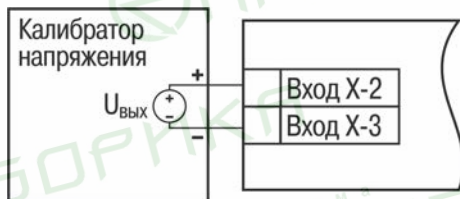


Рисунок 8.3 – Подключение калибратора тока

2. Включить питание прибора и установить код датчика в параметре  $\bar{c}_{n.t}$ , соответствующий используемому типу датчика.
3. Установить на выходе вольтметра В1-12 напряжение, соответствующее типу используемого датчика, см. *таблицу 8.2*.

**ВНИМАНИЕ**

Выходное напряжение калибратора должно оставаться неизменным в процессе выполнения юстировки и проверки результатов юстировки.

4. Выключить схему компенсации температуры свободных концов, установив в параметре  $\underline{YUL}$  значение  $\bar{OFF}$ . Параметр отключения схемы компенсации температуры свободных концов ТП  $\underline{YUL}$  находится в группе параметров юстировки. Доступ к группе осуществляется через код 104.



**Рисунок 8.4 – Последовательность настройки в случае юстировки ТП**

5. Перевести прибор в режим индикации показаний.
6. Через 5–10 секунд проконтролировать показания прибора. Эти показания должны быть равны значениям в *таблице 8.2*.

Если абсолютная погрешность измерения в этой точке превышает  $0,2\text{ }^{\circ}\text{C}$ , следует вычислить коэффициенты юстировки. Затем проверить результаты юстировки. Показания верхнего ЦИ должны быть равны  $(0,0 \pm 0,2)\text{ }^{\circ}\text{C}$ .

**Таблица 8.2 – Эталонные сигналы**

Тип ТП	Значение сигнала, мВ	Показания прибора, $^{\circ}\text{C}$
ТХК(L)	40,299	$500,0 \pm 2$
ТХА(K)		$975,0 \pm 2$
ТНН(N)		$1105 \pm 2$
ТЖК(J)		$718,6 \pm 2$

### Продолжение таблицы 8.2

ТВР(А-1)	20,146	1269 ± 4
ТВР(А-2)		1256 ± 4
ТВР(А-3)		1281 ± 4
ТМК(Т)		388 ± 4
ТПП(Р)		1694 ± 4
ТПП(S)	15,00	1452 ± 4
Термопара ТПР(В)	10,073	1498 ± 4

Если погрешность измерения в этой точке превышает приведенную в таблице величину, следует выполнить вычисление коэффициентов юстировки. Если погрешность не превышает приведенных выше значений, юстировка не требуется.

#### 8.2.4 Юстировка прибора для измерения сигналов постоянного тока и напряжения

Для проведения юстировки следует:

1. Подключить к входу прибора вместо датчика дифференциальный вольтметр В1-12 в режиме калибратора тока, или аналогичный ему источник эталонного постоянного тока с классом точности не более 0,05. Тип используемого резистора С2-29 В, сопротивление 100 Ом ± 0,05 %.



Рисунок 8.5 – 1) постоянный ток, 2) постоянное напряжение

2. Включить питание прибора и установить код датчика в параметре  $\bar{c}n.t$ , соответствующий используемому типу датчика.
3. Установить в параметре  $\bar{c}n.L$  значение **0.0**, а в параметре  $\bar{c}n.H$  – значение **100.0**.
4. Задать на выходе В1-12 значение тока/напряжения, соответствующее типу установленного датчика.

Таблица 8.3 – Эталонные сигналы

Тип датчика	Значение сигнала, мА
<b>Унифицированный сигнал постоянного тока</b>	
от 0 до 20 мА, от 4 до 20 мА	20
от 0 до 5 мА	5
<b>Унифицированный сигнал постоянного напряжения</b>	
от 0 до 1 В	1 В
от –50 до 50 мВ	50 мВ



### ВНИМАНИЕ

Во время выполнения работ выходной ток калибратора должен оставаться неизменным.


5. Перевести прибор в режим индикации показаний.
6. Через 5–10 секунд проконтролировать показания прибора. Эти показания должны быть равны значениям в таблице выше.

Если абсолютная погрешность измерения в этой точке превышает  $0,2\text{ }^{\circ}\text{C}$ , следует вычислить коэффициенты юстировки. Затем проверить результаты юстировки. Показания верхнего ЦИ должны быть равны  $(0,0 \pm 0,2)\text{ }^{\circ}\text{C}$ .

Если погрешность не превышает приведенных выше значений, юстировка не требуется.

### 8.2.5 Юстировка датчика температуры свободных концов ТП

Для проведения юстировки следует:

1. Подключить, соблюдая полярность соединения, к первому входу прибора свободные концы ТП.
2. Поместить рабочий спай ТП в сосуд, содержащий смесь льда и воды (температура смеси  $0\text{ }^{\circ}\text{C}$ ).
3. Включить питание прибора и установить код датчика в параметре  $\bar{c}_{n,t}$ , соответствующий типу подключенной ТП.
4. Перевести прибор в режим индикации показаний и оставить прогреться на 20 минут.
5. Установить в параметре  $\bar{c}_{Lb5}$  значение  $r_{Ln}$  и нажать кнопку , как показано на рисунке 8.6.

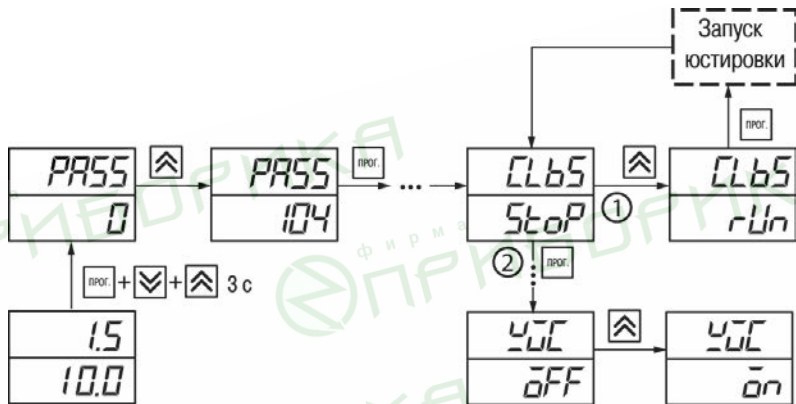


Рисунок 8.6 – Последовательность работы при юстировке

6. Включить автоматическую коррекцию ЭДС ТП по температуре его свободных концов, установив в параметре  $yUc$  значение  $\bar{on}$ .

7. Проверить результаты юстировки. В режиме измерения показания на верхнем ЦИ должны быть равны значению  $0\text{ }^{\circ}\text{C}$  с абсолютной погрешностью не более  $1,0\text{ }^{\circ}\text{C}$ .

Если абсолютная погрешность измерения в этой точке превышает  $0,1\text{ }^{\circ}\text{C}$ , следует вычислить коэффициенты юстировки. Затем проверить результаты юстировки.

## 8.2.6 Юстировка выходных устройств типа «И» и «У»

Для юстировки ВУ следует:

1. Подключить ВУ типа «И» (ЦАП «параметр – ток 4...20 мА») или ВУ типа «У» (ЦАП «параметр – напряжение 0...10 В») по схемам, приведенным на *рисунке 8.7* и на *рисунке 8.8* соответственно.

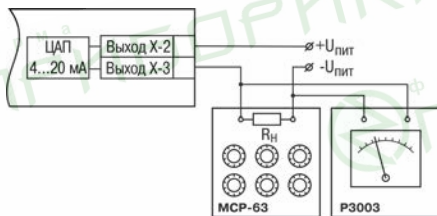


Рисунок 8.7 – Подключение ВУ1 типа И ( $R_n=500 \text{ Ом}$ )

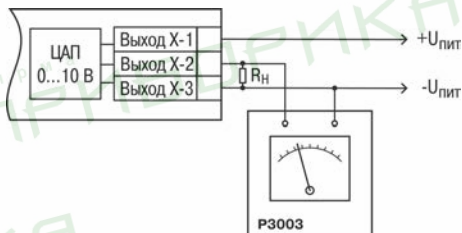







Рисунок 8.8 – Подключение ВУ1 типа У


Напряжение источника питания должно быть в диапазоне 15...28 В. В качестве измерителя напряжения может быть использован прибор для калибровки вольтметров P3003 или иной прибор того же класса с разрешающей способностью 0,001 В.

2. Для доступа к группе *CAL* одновременно нажать кнопки  +  +  и удерживать до появления *PASS*.

3. Ввести код **100** и нажать .

4. Кнопками  и  выбрать параметр «Коэффициент юстировки минимальной границы выходного сигнала для ЦАП»  $\bar{c} / \bar{v}$ . Изменяя значение параметра, добиться, чтобы показания вольтметра ровнялись:

- 2,0 В — при юстировке ЦАП 4...20 мА;
- 0,0 В — при юстировке ЦАП 0...10 В.

5. Нажать кнопку . На индикаторе отобразится параметр «Коэффициент юстировки максимальной границы выходного сигнала для ЦАП»  $\bar{c} / \bar{t}$ .

6. Изменяя значение параметра  $\bar{c} / \bar{t}$ , добиться, чтобы показания вольтметра равнялись 10,0 В.

7. Нажать кнопку .

Для выхода из режима юстировки следует удерживать кнопку  в течение 6 секунд.

## 9 Маркировка

На корпус прибора нанесены:

- наименование прибора;
- степень защиты корпуса по ГОСТ 14254;
- напряжение и частота питания;



- потребляемая мощность;
- класс защиты от поражения электрическим током по ГОСТ 12.2.007.0;
- знак утверждения типа средств измерений;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (EAC);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

На потребительскую тару нанесены:

- наименование прибора;
- знак соответствия требованиям ТР ТС (EAC);
- страна-изготовитель;
- заводской номер прибора и год выпуска.

## 10 Упаковка

Упаковка прибора производится в соответствии с ГОСТ 23088-80 в потребительскую тару, выполненную из коробочного картона по ГОСТ 7933-89.

Упаковка прибора при пересылке почтой производится по ГОСТ 9181-74.

## 11 Транспортирование и хранение

Прибор должен транспортироваться в закрытом транспорте любого вида. В транспортных средствах тара должна крепиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

Условия транспортирования должны соответствовать условиям 5 по ГОСТ 15150-69 при температуре окружающего воздуха от минус 25 до плюс 55 °С с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

Прибор следует перевозить в транспортной таре поштучно или в контейнерах.

Условия хранения в таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 по ГОСТ 15150-69. В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси.

Прибор следует хранить на стеллажах.

## 12 Комплектность

Наименование	Количество
Прибор	1 шт.
Паспорт и Гарантийный талон	1 экз.
Руководство по эксплуатации	1 экз.
Комплект крепежных элементов	1 к-т.
Комплект резисторов (поставляется по отдельному заказу) 100 Ом, 10 шт.	1 к-т.
Комплект резисторов (поставляется по отдельному заказу) 100 Ом, 50 шт.	1 к-т.
Методика поверки (по требованию заказчика)	1 экз.



### ПРИМЕЧАНИЕ

Изготовитель оставляет за собой право внесения дополнений в комплектность прибора.

## 13 Гарантийные обязательства

Изготовитель гарантирует соответствие прибора требованиям ТУ при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа.

Гарантийный срок эксплуатации – **5 лет** со дня продажи.

В случае выхода прибора из строя в течение гарантийного срока при соблюдении условий эксплуатации, транспортирования, хранения и монтажа предприятие-изготовитель обязуется осуществить его бесплатный ремонт или замену.

Порядок передачи прибора в ремонт содержится в паспорте и в гарантийном талоне.

# Приложение А. Настраиваемые параметры

Таблица А.1 – Перечень настраиваемых параметров

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
Группа $L_{\omega P}$ (LVOP). Параметры регулирования				
$SP$ (SP)	Уставка ЛУ*	Диапазон измерения датчика	Ограничивается параметрами $SL.L$ и $SL.H$	30.0
Группа $L_{\omega n}$ (Luin). Настройка входов прибора				
$\bar{c}_{n,t}$ (in.t)	Тип входного датчика или сигнала	$r_{385}$ $r_{385}$ $r_{391}$ $r_{391}$ $r_{21}$ $r_{426}$ $r_{426}$ $r_{23}$ $r_{428}$ $r_{428}$ $E_{R1}$ $E_{R2}$ $E_{R3}$ $E_{_b}$	Pt 50 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) Pt 100 ( $\alpha = 0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 50П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 100П ( $\alpha = 0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 46П ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) Cu 100 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) Cu 50 ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 53М ( $\alpha = 0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 50М ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) 100М ( $\alpha = 0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$ ) TBP (A-1) TBP (A-2) TBP (A-3) TTP (B)	$E_{_L}$

Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
		<i>E__J</i>	ТЖК (J)	
		<i>E__K</i>	ТХА (K)	
		<i>E__L</i>	ТХК (L)	
		<i>E__N</i>	ТНН (N)	
		<i>E__R</i>	ТПП (R)	
		<i>E__S</i>	ТПП (S)	
		<i>E__T</i>	ТМК (T)	
		<i>z0.5</i>	Сигнал тока от 0 до 5 мА	
		<i>z0.20</i>	Сигнал тока от 0 до 20 мА	
		<i>z4.20</i>	Сигнал тока от 4 до 20 мА	
		<i>U 50</i>	Сигнал напряжения от –50 до 50 мВ	
		<i>U0_1</i>	Напряжения от 0 до 1 В	
<i>dPt</i> (dPt)	Точность вывода температуры	0, 1	Задаёт число знаков после запятой при отображении температуры на индикаторе	<i>i</i>
<i>dP</i> (dP)	Положение десятичной точки аналогового входа	0; 1; 2; 3	Задаёт число знаков после запятой при отображении измеряемой величины аналогового входа	<i>i</i>

## Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
$\bar{L}_nL$ (in.L)	Нижняя граница диапазона измерения сигнала*	-1999.. 9999	Задаёт значение физической величины, соответствующее нижней границе диапазона измерения датчика с учетом значения параметра $d^P$	00
$\bar{L}_nH$ (in.H)	Верхняя граница диапазона измерения сигнала*	-1999.. 9999	Задаёт значение физической величины, соответствующее верхней границе диапазона измерения датчика с учетом значения параметра $d^P$	1000
$Sqr$ (Sqr)	Вычислитель квадратного корня	$\bar{on}$ $\bar{off}$	Включен Выключен	$\bar{off}$
$SH$ (SH)	Сдвиг характеристики датчика*	-500.. 500	Прибавляется к измеренному значению, [ед. изм.]	00
$KU$ (KU)	Наклон характеристики датчика	0,500...2,000	Умножается на измеренное значение	1,000
$Fb$ (Fb)	Полоса цифрового фильтра*	0...9999	[ед. изм.]	00
$\bar{L}_nF$ (inF)	Постоянная времени цифрового фильтра*	1...999 $\bar{off}$	[с] Экспоненциальный фильтр отключен	$\bar{off}$

### Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
Группа $LuOu$ (LuOU). Настройка регулирования и регистрации				
$SL.L$ (SL.L)	Нижняя граница задания уставки*	-1999... 9999	[ед. изм.] Ограничена диапазоном измерения	-199.9
$SL.H$ (SL.H)	Верхняя граница задания уставки*	-1999... 9999	[ед. изм.] Ограничена диапазоном измерения	800
Параметры ключевого выхода				
$CP$ (CMP)	Тип логики работы компаратора	0 1 2 3 4	Компаратор выключен  Обратное управление («нагреватель»)  Прямое управление («охладитель»)  П-образная логика (срабатывание при входе в границы)  U-образная логика (срабатывание при выходе за границы)	/
$HYS$ (HYS)	Значение гистерезиса для компаратора*	0...9999	[ед. изм.]	/0
$don$ (don)	Задержка включения компаратора	0...250	[с]	0

## Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
$d\bar{o}F$ (doF)	Задержка выключения компаратора	0...250	[с]	$\bar{\square}$
$t\bar{o}n$ (ton)	Минимальное время удержания компаратора во включенном состоянии	0...250	[с]	$\bar{\square}$
$t\bar{o}F$ (toF)	Минимальное время удержания компаратора в выключенном состоянии	0...250	[с]	$\bar{\square}$
$\bar{o}Er$ (oEr)	Состояние выхода в режиме «ошибка»	ON OFF	Вкл (либо 20 мА для аналогового выхода) Выкл (либо 4 мА для аналогового выхода)	$\bar{o}FF$
Параметры аналогового выхода				
$d\bar{r}C$ (dAc)	Режим работы ЦАП	$\bar{o}$	П-регулятор	$P_L$
		$P_L$	Измеритель-регистратор	
• для П-регулятора				
$\bar{C}tL$ (CtL)	Способ управления для ЦАП*	$\bar{H}ErL$	Обратное управление («нагреватель»)	$\bar{H}ErL$



## Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
		$\overline{C00L}$	Прямое управление («охладитель»)	
$\overline{XP}$ (XP)	Полоса пропорциональности для ЦАП*	2...9999	[ед. изм.]	$\overline{10}$
• для измерителя-регистратора				
$\overline{An.L}$ (An.L)	Нижняя граница выходного диапазона регистрации ЦАП1*	-1999.. 9999	[ед. изм.] Ограничена диапазоном измерения	$\overline{199.0}$
$\overline{An.H}$ (An.H)	Верхняя граница выходного диапазона регистрации ЦАП1*	-1999.. 9999	[ед. изм.] Ограничена диапазоном измерения	$\overline{800.0}$
Группа $\overline{Adv}$ (ADV). Параметры индикации				
$\overline{rEST}$ (rEST)	Время выхода из настройки	5...99 – [с]. Время, по истечении которого прибор возвращается к индикации первого параметра группы $\overline{LudP}$ $\overline{OFF}$ – автоматический возврат к индикации не происходит		$\overline{OFF}$
Группа $\overline{Comm}$ (COMM). Параметры обмена по RS-485				
$\overline{Prot}$ (PROT)	Протокол обмена данными	$\overline{OWEN}$ $\overline{ModbusRTU}$ $\overline{ModbusASCII}$	OWEN Modbus RTU Modbus ASCII	$\overline{OWEN}$

## Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
$bPS$ (bPS)	Скорость обмена данными в сети управляющих импульсов	2400; 4800; 9600; 14400; 19200; 28800; 38400; 57600; 115200.	[бит/с] Должна соответствовать скорости обмена, установленной в сети	1152
$A.Len$ (A.Len)	Длина сетевого адреса	8 11	[бит]	8b
$Addr$ (Addr)	Базовый адрес прибора в сети, организованной по стандарту RS-485	0...2047	Запрещается устанавливать одинаковые номера нескольким приборам в одной шине	0
$rSdL$ (rSdL)	Задержка ответа от прибора по RS-485	0...45	[мс]	20
Блокировка кнопок и защита параметров (вход по коду $PASS$ (PASS) = 100)				
$oAPt$ (oAPt)	Защита параметров от просмотра	0 – разрешен доступ ко всем параметрам; 1 – разрешен доступ только к $SP$ ; 2 – запрещен доступ ко всем параметрам		0
$wtPt$ (wtPt)	Защита параметров от изменения	0 – Разрешено изменение всех параметров; 1 – Запрещено изменение всех параметров кроме уставки $SP$ ; 2 – Запрещено изменение всех параметров.		0

## Продолжение таблицы А.1

Параметр		Допустимые значения	Комментарии	Заводская установка
Обозначение	Наименование			
$EdPt$ (EdPt)	Защита отдельных параметров от просмотра и изменений	$\bar{off}$ $\bar{on}$	Выключена Включена	$\bar{off}$
* Параметры отображаются с десятичной точкой, положение которой определяется параметром $dP$ .				



### ПРИМЕЧАНИЕ

По интерфейсу RS-485 возможно изменение значения всех параметров при любых значениях  $\bar{dPPt}$ ,  $\bar{uPt}$ .

## Приложение Б. Возможные неисправности и способы их устранения

В случае возникновения неисправности во время работы прибора на ЦИ выводится соответствующее сообщение:

- *Err.5* – ошибка на входе;
- *Err.БЧ* – ошибка процессора;
- *Err.Рд* – ошибки внутреннего преобразования.

Таблица Б.1 – Возможные неисправности и способы их устранения

Неисправность	Возможная причина	Способ устранения
На индикаторе при подключенном датчике отображаются <i>Err.5</i>	Неисправность датчика	Замена датчика
	Обрыв или короткое замыкание линии связи «датчик-прибор»	Проверить работоспособность датчика
	Неверный код типа датчика	Установить код, соответствующий используемому датчику, в параметре <i>LnL</i>
	Неверное подключение по двухпроводной схеме соединения прибора с датчиком	Установить перемычку между клеммами 9-10 (для H2, 15-16)
	Неверное подключение датчика к прибору	Проверить по РЭ схему подключения прибора и датчиков
На индикаторе отображается <i>     </i>	Измеренная величина или разность величин превышает значение 999,9 и не может быть отображена на четырехразрядном индикаторе с точностью 0,1 °С	Установить значение <b>0</b> в параметре <i>dP<sub>L</sub></i>

## Продолжение таблицы Б.1

Неисправность	Возможная причина	Способ устранения
На индикаторе отображается $    $	Измеренная величина или разность величин меньше значения $-199,9$ и не может быть отображена на четырехразрядном индикаторе с точностью $0,1$ °C	Установить значение <b>0</b> в параметре $dP_t$
Значение измеряемой температуры на индикаторе не соответствует реальной	Неверный код типа датчика	Установить код, соответствующий используемому датчику, в параметре $\bar{c}n_t$
	Введено неверное значение параметров «сдвиг характеристики» и «наклон характеристики»	Установить необходимые значения параметров $SH$ , $PL$ . Если коррекция не нужна, установить <b>0.0</b> и <b>1.000</b> , соответственно.
	Используется двухпроводная схема соединения прибора с датчиком	Воспользоваться рекомендациями к подключению датчика ТС по двухпроводной схеме
	Действие электромагнитных помех	Экранировать линию связи датчика с прибором, экран заземлить в одной точке
На индикаторе при наличии токового сигнала отображаются нули	Неверное подключение датчика к прибору	Уточнить в РЭ схему подключения датчика
Показания ЛУ1 (ЛУ2) дублируют показания ЛУ2 (ЛУ1)	На вход обоих логических устройств подана одна регулируемая величина	Задать параметру $\bar{c}LU1$ значение $P_{LU1}$ , параметру $\bar{c}LU2$ значение $P_{LU2}$

## Продолжение таблицы Б.1

Неисправность	Возможная причина	Способ устранения
Не работает выходное устройство	Задан неверный режим работы логического устройства	Задать в параметрах $\zeta P$ или $\zeta L$ требуемый режим работы (нагреватель, охладитель и т. д.)
	Значение гистерезиса компаратора непропорционально велико по сравнению с величиной уставки. При включении прибора температура оказывается в зоне $T_{уст} \pm HYS$	Изменить значение $HYS$
	Задана задержка включения выходного устройства	Задать параметру $d\bar{on}$ значение <b>0</b> .
Выходное устройство не срабатывает при достижении заданных границ	Введено минимальное время нахождения выходного устройства во включенном или(и) выключенном состоянии	Задать параметру $t\bar{on}$ значение <b>0</b>
	Задана задержка выключения выходного устройства	Задать параметру $d\bar{of}$ значение <b>0</b>

## Продолжение таблицы Б.1

Неисправность	Возможная причина	Способ устранения
Невозможно изменить значения параметра $SP$	Выставлена защита от изменения уставок	1) Задать параметру $ULPL$ значение <b>0</b> (разрешено изменять все параметры) или <b>1</b> (можно изменять $SP$ , но нельзя другие параметры) 2) В параметрах $SL.L$ и $SL.H$ установлено ограничение диапазона изменения значений уставок
Нельзя изменить параметры любых групп	Выставлена защита от изменения установок	Задать $APPL = 0$ , $ULPL = 0$
<div style="display: flex; align-items: flex-start;"> <div style="margin-right: 10px;">  </div> <div> <p><b>ПРИМЕЧАНИЕ</b>                              Если неисправность или предположительная причина в таблице не указаны, прибор следует доставить в ремонт.</p> </div> </div>		